

Chapitre 1

LA THÉORIE DE CHOQUET

La motivation principale conduisant à la recherche d'une représentation intégrale est ce que les physiciens appelle le *principe de superposition*, essentiel en mécanique quantique. Mathématiquement on peut simplement parler d'une linéarité généralisée au sens suivant :

Si G est un espace localement convexe séparé et si un élément $\gamma \in G$ peut se décomposer sous la forme

$$\gamma = \int \theta d\mu(\theta) ,$$

où μ est une intégrale de Radon sur G , alors pour toute application linéaire continue $T : G \longrightarrow H$ dans un autre espace localement convexe séparé, on a

$$T\gamma = \int T\theta d\mu(\theta) ,$$

pour toute notion d'intégration raisonnable à valeurs dans un espace localement convexe. Tout le problème est de trouver des intégrales de Radon μ faisant intervenir des éléments θ simples bien connus !

Version du 18 décembre 2006

1.1 Le théorème de Hahn-Banach

J'ai rassemblé dans ce paragraphe les quelques résultats liés au théorème de Hahn-Banach dont nous aurons besoin.

Soit F un espace vectoriel réel.

DÉFINITION $\mathcal{SL}(F)$, resp. $\widetilde{\mathcal{SL}}(F)$, désigne l'ensemble des formes sous-linéaires $p : F \longrightarrow \mathbb{R}$, resp. des fonctionnelles sous-linéaires $p : F \longrightarrow \widetilde{\mathbb{R}}$, donc telles que

$$p(\alpha \cdot \varphi) = \alpha \cdot p(\varphi) \quad \text{et} \quad p(\varphi + \psi) \leq p(\varphi) + p(\psi)$$

pour tout $\alpha \in \mathbb{R}_+$ et $\varphi, \psi \in F$.

Si $(q_j)_{j \in J} \subset \widetilde{\mathcal{SL}}(F)$, on pose

$$\bigwedge_{j \in J} q_j(\varphi) := \inf_{(\varphi_j)_{j \in J} \in F^{(J)}, \sum_{j \in J} \varphi_j = \varphi} \sum_{j \in J} q_j(\varphi_j) \in \widetilde{\mathbb{R}} \quad \text{pour tout } \varphi \in F.$$

Si X est un ensemble, A une partie de X et $f : A \longrightarrow \widetilde{\mathbb{R}}$, on désigne par f^∞ la fonction sur X obtenue en prolongeant f par ∞ hors de A . On écrit $q_1 \wedge q_2$ à la place de $\bigwedge_{j \in \{1,2\}} q_j$.

PROPOSITION Soient $p \in \mathcal{SL}(F)$ et $(q_j)_{j \in J} \subset \widetilde{\mathcal{SL}}(F)$.

- (i) On a $p \leq q_j$ pour tout $j \in J$ si, et seulement si, $p \leq \bigwedge_{j \in J} q_j$.
- (ii) Si $-\infty < \bigwedge_{j \in J} q_j < \infty$ sur F , alors $\bigwedge_{j \in J} q_j \in \mathcal{SL}(F)$.
- (iii) On a

$$-p(-\varphi) \leq p(\varphi) \quad \text{pour tout } \varphi \in F.$$

(iv) Les propriétés suivantes sont équivalentes :

- (a) p est linéaire.
- (b) p est minimale dans $\mathcal{SL}(F)$ par rapport à \leq , i.e.

$$q \in \mathcal{SL}(F) \text{ et } q \leq p \implies q = p.$$

(c) Pour tout $\varphi \in F$, on a

$$p(\varphi) = -p(-\varphi).$$

Démonstration de (i) En effet on a

$$0 = 0 \cdot p(0) = p(0) = p(\varphi - \varphi) \leq p(\varphi) + p(-\varphi).$$

Démonstration de (ii) Cette assertion est importante, puisqu'elle ramène un problème à plusieurs inégalités (même une infinité!) à un problème à une seule inégalité. Etant donné $\varphi \in F$ et $(\varphi_j)_{j \in J} \in F^{(J)}$ tels que $\sum_{j \in J} \varphi_j = \varphi$, si pour tout $j \in J$, on a $p \leq q_j$, alors

$$p(\varphi) = p\left(\sum_{j \in J} \varphi_j\right) \leq \sum_{j \in J} p(\varphi_j) \leq \sum_{j \in J} q_j(\varphi_j),$$

donc $p(\varphi) \leq \bigwedge_{j \in J} q_j(\varphi)$ en passant à l'infimum. Réciproquement étant donné $k \in J$, on a

$$p(\varphi) \leq \bigwedge_{j \in J} q_j(\varphi) \leq q_k(\varphi)$$

en considérant la famille $(\varphi_j)_{j \in J}$ définie par

$$\varphi_j := \begin{cases} \varphi & j = k \\ 0 & \text{si} \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}.$$

Démonstration de (iii) Pour tout $\alpha \in \mathbb{R}_+^*$ et $\varphi \in F$, on a tout d'abord

$$\begin{aligned} \bigwedge_{j \in J} q_j(\alpha \cdot \varphi) &= \inf_{(\varphi_j)_{j \in J} \in F^{(J)}, \sum_{j \in J} \varphi_j = \alpha \cdot \varphi} \sum_{j \in J} q_j(\varphi_j) = \\ &= \alpha \cdot \inf_{(\varphi_j)_{j \in J} \in F^{(J)}, \sum_{j \in J} \frac{\varphi_j}{\alpha} = \varphi} \sum_{j \in J} q_j\left(\frac{\varphi_j}{\alpha}\right) = \alpha \cdot \bigwedge_{j \in J} q_j(\varphi). \end{aligned}$$

On en déduit que

$$-\infty < \bigwedge_{j \in J} q_j(0) = \bigwedge_{j \in J} q_j(2 \cdot 0) = 2 \cdot \bigwedge_{j \in J} q_j(0) \leq 0,$$

donc $\bigwedge_{j \in J} q_j(0) = 0$. Finalement, pour tout $\varphi, \psi \in F$ et $(\varphi_j)_{j \in J}, (\psi_j)_{j \in J} \subset F^{(J)}$ tels que $\sum_{j \in J} \varphi_j = \varphi$ et $\sum_{j \in J} \psi_j = \psi$, il vient $\sum_{j \in J} (\varphi_j + \psi_j) = \varphi + \psi$, donc

$$\bigwedge_{j \in J} q_j(\varphi + \psi) \leq \sum_{j \in J} q_j(\varphi_j + \psi_j) \leq \sum_{j \in J} q_j(\varphi_j) + \sum_{j \in J} q_j(\psi_j)$$

et par suite

$$\bigwedge_{j \in J} q_j(\varphi + \psi) \leq \bigwedge_{j \in J} q_j(\varphi) + \bigwedge_{j \in J} q_j(\psi),$$

ce qui montre que $\bigwedge_{j \in J} q_j$ est sous-additive.

Démonstration de (iv)

(a) \Rightarrow (b) Par (i) appliqué à q , pour tout $\varphi \in F$, on obtient

$$-q(\varphi) \leq q(-\varphi) \leq p(-\varphi) = -p(\varphi),$$

ce qui montre que $p \leq q$, donc que $q = p$.

(b) \Rightarrow (c) Si p est minimale, pour tout $\psi \in F$, il suffit de considérer la forme linéaire $\tau : \mathbb{R} \cdot \psi \rightarrow \mathbb{R} : \alpha \cdot \psi \mapsto -\alpha \cdot p(-\psi)$, ainsi que

$$q := p \wedge \tau^\infty : \varphi \mapsto \inf_{\alpha \in \mathbb{R}_+} [p(\varphi - \alpha \cdot \psi) - \alpha \cdot p(-\psi)] : F \rightarrow \mathbb{R}.$$

On vérifie facilement qu'elle est sous-linéaire, car elle ne prend évidemment pas la valeur ∞ , ni $-\infty$, puisque

$$p(\varphi - \alpha \cdot \psi) - \alpha \cdot p(-\psi) = p(\varphi - \alpha \cdot \psi) - p(\varphi - \alpha \cdot \psi - \varphi) \geq$$

$$\geq p(\varphi - \alpha \cdot \psi) - p(\varphi - \alpha \cdot \psi) - p(-\varphi) \geq -p(-\varphi) > -\infty .$$

Mais comme $q \leq p$, on a $q = p$ par la minimalité de p . On en déduit, en prenant $\alpha = 1$ et $\varphi = \psi$ dans la définition, que

$$p(\psi) = q(\psi) \leq -p(-\psi) \leq p(\psi)$$

grâce à (i). Nous avons donc prouvé que $p(\psi) = -p(-\psi)$.

(c) \Rightarrow (a) La condition entraîne immédiatement l'homogénéité de p . Pour tout $\varphi, \psi \in F$, on a alors

$$\begin{aligned} p(\varphi + \psi) &\leq p(\varphi) + p(\psi) = p(\varphi) + p(\varphi + \psi - \varphi) \leq \\ &\leq p(\varphi) + p(\varphi + \psi) + p(-\varphi) = p(\varphi + \psi) , \end{aligned}$$

donc l'additivité. Ceci finit de prouver que p est linéaire. □

THÉORÈME Pour toute forme sous-linéaire p sur l'espace vectoriel F , il existe une forme linéaire μ sur F telle que $\mu \leq p$.

En particulier on obtient le **principe d'Orlicz** : Soit $(q_j)_{j \in J}$ est une famille de fonctionnelles sous-linéaires sur l'espace vectoriel F telle que $\bigwedge_{j \in J} q_j < \infty$ sur F . Pour qu'il existe une forme linéaire μ sur F telle que

$$\mu \leq q_j \quad \text{pour tout } j \in J ,$$

il faut et il suffit que

$$-\infty < \bigwedge_{j \in J} q_j \quad \text{sur } F .$$

Par le principe de maximalité de Hausdorff, il existe une chaîne maximale $P \subset \mathcal{SL}(F)$ contenant p . Pour tout $q \in P$ telle que $q \leq p$ et $\varphi \in F$, on a

$$q(\varphi) \geq -q(-\varphi) \geq -p(-\varphi) > -\infty ,$$

et on vérifie facilement que $\mu := \inf P \in \mathcal{SL}(F)$ est minimale, donc linéaire par la proposition (iv).

Le principe d'Orlicz est alors une conséquence de la proposition (ii). □

COROLLAIRE 1 (Théorème de Hahn-Banach sur \mathbb{R} [Hah 1927], [Ban 1929])

Soient E un sous-espace vectoriel de F et $\tau : E \rightarrow \mathbb{R}$ une forme linéaire telle que $\tau \leq p$ sur E . Alors il existe une forme linéaire μ sur F qui prolonge τ et telle que $\mu \leq p$.

En particulier pour tout $\psi \in F$ et $a \in [-p(-\psi), p(\psi)]$, il existe une forme linéaire μ sur F telle que $\mu(\psi) = a$. On a donc

$$p = \sup_{\mu \in F^*, \mu \leq p} \mu .$$

Il suffit de considérer la forme sous-linéaire

$$\tau^\infty \wedge p : \varphi \mapsto \inf_{\psi \in E} [\tau(\psi) + p(\varphi - \psi)] .$$

Pour la seconde partie il suffit de constater que la forme linéaire

$$\tau : \mathbb{R} \cdot \psi \rightarrow \mathbb{R} : \alpha \cdot \psi \mapsto \alpha \cdot a$$

satisfait à

$$\tau(\alpha \cdot \psi) = \alpha \cdot a \leq \alpha \cdot p(\psi) = p(\alpha \cdot \psi) \quad \text{et} \quad \tau(-\alpha \cdot \psi) = -\alpha \cdot a \leq \alpha \cdot p(-\psi) = p(-\alpha \cdot \psi)$$

pour tout $\alpha \in \mathbb{R}_+$. □

Soient (F, \leq) un espace vectoriel ordonné, F_+ le cône des éléments positifs, E un sous-espace vectoriel de F et $\tau : E \rightarrow \mathbb{R}$ une forme linéaire. Considérons

$$(0_{F_-})^\infty : F \rightarrow \widetilde{\mathbb{R}} : \varphi \mapsto \begin{cases} 0 & \varphi \in F_- \\ \infty & \varphi \notin F_- \end{cases} .$$

Cette fonctionnelle est sous-linéaire et une forme linéaire μ sur F est positive si, et seulement si, on a $\mu \leq (0_{F_-})^\infty$. Ainsi pour qu'une forme linéaire μ sur F soit positive et prolonge τ , il faut et il suffit que l'on ait

$$\mu \leq \tau^\infty \wedge (0_{F_-})^\infty .$$

Mais

$$\tau^*(\varphi) := \tau^\infty \wedge (0_{F_-})^\infty(\varphi) = \inf \{ \tau(\psi) \mid \psi \in E \text{ tel que } \varphi \leq \psi \}$$

est infinie hors de $E + F_- = E - F_+$. Remarquons que τ est positive pour l'ordre induit par F sur E est une condition nécessaire pour l'existence d'une telle forme linéaire μ .

COROLLAIRE 2 (Prolongement d'une forme linéaire positive)

Soient E un sous-espace vectoriel de F et $\tau : E \rightarrow \mathbb{R}$ une forme linéaire.

(i) *Si τ est positive et E est cofinal dans F , i.e. $E - F_+ = F$, alors il existe une forme linéaire positive μ sur F qui prolonge τ .*

(ii) *H. Bauer [Bau 1957] Si p est une forme sous-linéaire, alors il existe une forme linéaire positive μ sur F qui prolonge τ telle que $\mu \leq p$ si, et seulement si, on a*

$$\tau^* \geq -p(-\diamond) .$$

Démonstration de (i) Comme $\tau^* < \infty$ par ce qui précède, grâce au principe d'Orlicz il nous suffit de montrer que $\tau^* > -\infty$ sur F . Mais pour tout $\varphi \in F$, il existe $\theta \in E$ tel que $\theta \geq -\varphi$ et, pour tout $\psi \in E$ tel que $\psi \geq \varphi$, il vient $\psi \geq -\theta$ et par suite $\tau(\psi) \geq \tau(-\theta)$ puisque τ est croissante, donc $\tau^*(\varphi) \geq \tau(-\theta) > -\infty$.

Démonstration de (ii) On est conduit au problème

$$\mu \leq \tau^\infty \wedge (0_{F_-})^\infty \wedge p .$$

Mais

$$\tau^\infty \wedge (0_{F_-})^\infty \wedge p(\varphi) = \inf \{ \tau(\psi) + p(\theta) \mid \psi \in E , \theta \in F \text{ tel que } \varphi \leq \psi + \theta \}$$

et $\tau^\infty \wedge (0_{F_-})^\infty \wedge p(0) = 0$ entraîne la condition. Remarquons que τ est positive si, et seulement si, on a $\tau^*(0) = 0$, ce qui est évidemment le cas lorsque la condition est satisfaite! Réciproquement pour tout $\varphi \in F$, $\psi \in E$ et $\theta \in F$ tels que $\varphi \leq \psi + \theta$, on a $\psi \geq \varphi - \theta$, donc

$$\tau(\psi) \geq \tau^*(\varphi - \theta) \geq -p(-\varphi + \theta) \geq -p(\theta) - p(-\varphi) ,$$

et par suite

$$\tau^\infty \wedge (0_{F_-})^\infty \wedge p(\varphi) \geq -p(-\varphi) > -\infty .$$

□

REMARQUE Le principe d'une démonstration de (i), à l'aide de l'induction transfinie, se trouve déjà dans un travail de Marcel Riesz [RiM 1923] et même déjà exposé devant la Société Mathématique de Stockholm en 1918. Il cite également les travaux précurseurs de Frédéric Riesz [RiF 1914] et E. Helly [Hel 1912].

1.2 Ensembles convexes compacts de dimension finie

Rappelons la

DÉFINITION 1 (E, T) est un espace affine, si E est un ensemble non-vide et T un espace vectoriel (sur \mathbb{K}) tel que le groupe additif de T opère librement et transitivement sur E , i.e. on a une application

$$T \times E \longrightarrow E : (t, P) \longmapsto t + P$$

satisfaisant aux axiomes :

EA 1 Pour tout $s, t \in T$ et $P \in E$, on a

$$s + (t + P) = (s + t) + P .$$

EA 2 Pour tout $P \in E$, on a

$$0 + P = P .$$

EA 3 Pour tout $P, Q \in E$, il existe un unique $t \in T$ tel que l'on ait

$$t + P = Q .$$

Dans ce cas on écrit

$$t =: Q - P =: PQ \quad , \text{ i.e. } \quad PQ + P = Q .$$

LEMME Pour tout $P, Q, R \in E$, on a

$$PQ + QR = PR .$$

En effet

$$PR + P = R = QR + Q = QR + PQ + P .$$

□

En choisissant un point $O \in E$, on peut munir E d'une structure d'espace vectoriel (dépendante de O !) en posant, pour tout $P, Q \in E$ et $\alpha \in \mathbb{K}$:

$$P + Q := R \quad \text{si} \quad OR = OP + OQ$$

et

$$\alpha \cdot P = R \quad \text{si} \quad OR = \alpha \cdot OP .$$

Soit E_O cet espace vectoriel.

On se représente E comme l'ensemble des points de la géométrie élémentaire, T comme l'espace vectoriel des translations dans E et $P(t + P)$ comme le vecteur de la géométrie élémentaire joignant P à $t + P$; t est donc la classe de tous ces vecteurs qui sont dits *équipollents*.

Pour toutes suites $(P_j)_{j \in n} \subset E$ et $(\alpha_j)_{j \in n} \subset \mathbb{K}$, on peut définir

$$P := \sum_{j \in n} \alpha_j \cdot P_j .$$

On a donc

$$OP = \sum_{j \in n} \alpha_j \cdot OP_j$$

et en remplaçant O par $O' \in E$ on obtient un autre point P' tel que

$$O'P' = \sum_{j \in n} \alpha_j \cdot O'P_j .$$

Il vient alors

$$\begin{aligned} PP' &= PO + OO' + O'P' = OO' + \sum_{j \in n} \alpha_j \cdot O'P_j - \sum_{j \in n} \alpha_j \cdot OP_j = \\ &= \sum_{j \in n} \alpha_j \cdot (O'P_j - OP_j) - O'O = \left(\sum_{j \in n} \alpha_j - 1 \right) \cdot O'O . \end{aligned}$$

Ceci montre que la structure d'espace vectoriel de E dépend bien de O . Mais

$$\sum_{j \in n} \alpha_j = 1 \quad \implies \quad P' = P .$$

On dit alors que P est le *barycentre* (ou le *centre de gravité*) des points $(P_j)_{j \in n}$ affectés des masses $(\alpha_j)_{j \in n}$. Pour plus de détails voir le livre de R. Godement [God 1963], §25, p. 327.

DÉFINITION 2 Une fonction $a : E \longrightarrow \mathbb{K}$ est dite *affine* si, pour toutes suites $(P_j)_{j \in n} \subset E$ et $(\alpha_j)_{j \in n} \subset \mathbb{K}$, on a

$$a \left(\sum_{j \in n} \alpha_j \cdot P_j \right) = \sum_{j \in n} \alpha_j \cdot a(P_j) .$$

Dans le cas réel on peut munir E de la topologie induite par la topologie localement convexe la plus fine sur T .

PROPOSITION Soit $O \in E$.

(i) Toute fonction affine sur E est de la forme $c + \ell$, où $c \in \mathbb{R}$ et $\ell \in E_O^*$ est une forme linéaire sur E_O .

(ii) Pour que P soit le barycentre des points $(P_j)_{j \in n}$ affectés des masses $(\alpha_j)_{j \in n}$, il faut et il suffit que, pour toute fonction affine $a : E \longrightarrow \mathbb{R}$, on ait

$$a(P) = \int a d \left(\sum_{j \in n} \alpha_j \cdot \varepsilon_{P_j} \right) .$$

Il suffit que cette égalité ait lieu pour toute forme linéaire $\ell \in E_O^*$.

Démonstration de (i) En effet si a est une fonction affine sur E , alors $\ell := a - a(O)$ est linéaire, car $\alpha \cdot P = \alpha \cdot P + [1 - \alpha] \cdot O$, donc

$$\begin{aligned} \ell(\alpha \cdot P) &= a(\alpha \cdot P + [1 - \alpha] \cdot O) - a(O) = \alpha \cdot a(P) + [1 - \alpha] \cdot a(O) - a(O) = \\ &= \alpha \cdot a(P) - \alpha \cdot a(O) = \alpha \cdot \ell(P) . \end{aligned}$$

Démonstration de (ii) La condition est nécessaire puisque

$$\int a d \left(\sum_{j \in n} \alpha_j \cdot \varepsilon_{P_j} \right) = \sum_{j \in n} \alpha_j \cdot a(P_j) = a \left(\sum_{j \in n} \alpha_j \cdot P_j \right) = \alpha(P) .$$

La réciproque découle du théorème de Hahn-Banach ou plus simplement, puisque la topologie ne joue aucun rôle, en choisissant une base algébrique $(e_j)_{j \in J}$ de E_O . En effet si $P \neq \sum_{j \in n} \alpha_j \cdot P_j$, il existe $k \in J$ tel que les k -ième composantes de P et $\sum_{j \in n} \alpha_j \cdot P_j$ soient différentes. Soit ℓ la forme linéaire sur E_O valant 0 sur $(e_j)_{j \in J \setminus \{k\}}$ et 1 sur e_k . On a évidemment

$$\begin{aligned} \ell(P) &\neq \ell \left(\sum_{j \in n} \alpha_j \cdot P_j \right) = \\ &= \sum_{j \in n} \alpha_j \cdot \ell \left(\sum_{j \in n} \alpha_j \cdot P_j \right) = \int \ell d \left(\sum_{j \in n} \alpha_j \cdot \varepsilon_{P_j} \right) , \end{aligned}$$

ce qui finit de prouver notre assertion. □

Soit X une partie convexe compacte non-vide de E . Il est équivalent de dire que X est fermée et bornée; en outre elle est contenue dans un sous-espace vectoriel de dimension finie de E_O . Si $O \in X$, soit $n := \dim(\text{lin}_{E_O} X)$ la dimension de X .

On dit que $x \in X$ est un *point extrémal* si, pour tout $y, z \in X$ avec $x = \frac{1}{2} \cdot (y + z)$, on a $y = z = x$. Nous désignerons par $Ch(X)$ l'ensemble des points extrémaux de X et nous dirons que c'est la *frontière de Choquet* de X à cause des généralisations ultérieures.

THÉORÈME (Carathéodory) *Tout point $x \in X$ est le barycentre de au plus $n + 1$ points extrémaux $(x_j)_{j \in m}$ affinement indépendants de X . En particulier x est de la forme*

$$x = \sum_{j \in m} \alpha_j \cdot x_j \quad , \quad \text{où } (\alpha_j)_{j \in m} \subset \mathbb{R}_+^* \quad , \quad \sum_{j \in m} \alpha_j = 1 \quad , \quad (x_j)_{j \in m} \subset Ch(X) \quad \text{et } m \leq n + 1 \quad ,$$

donc X est l'enveloppe convexe de $Ch(X)$.

DÉFINITION 3 Nous dirons que l'ensemble convexe compact formé des $x = (x_j)_{j \in n} \in \mathbb{R}^n$ tels que $(x_j)_{j \in n} \subset \mathbb{R}_+$ et $\sum_{j \in n} x_j = 1$ est le *simplexe standard* (de dimension $n - 1$). Plus généralement, un ensemble convexe compact est dit un *simplexe* s'il est l'image affine injective d'un simplexe standard.

Les points extrémaux du simplexe standard de dimension $n - 1$ sont les éléments de la base canonique $(e_j)_{j \in n}$ de \mathbb{R}^n et la décomposition de tout point $x = \sum_{j \in n} x_j \cdot e_j$ du simplexe standard est unique!

Utilisant cette notion, le théorème de Carathéodory peut aussi se formuler sans faire intervenir l'indépendance affine :

COROLLAIRE *Pour tout $x \in X$, il existe un simplexe Δ tel que $x \in \Delta \subset X$ et $Ch(\Delta) \subset Ch(X)$.*

Pour plus de détails on peut consulter l'article général de Ludwig Danzer, Branko Grünbaum et Victor Klee [DanGrüKle 1962].

1.3 Ensembles convexes compacts dans un espace localement convexe

Soient F un espace localement convexe réel séparé, X une partie convexe compacte non-vide de F et $\mu \in \mathcal{M}_+(X)$ une intégrale de Radon positive sur X . Nous désignerons par $\iota : X \hookrightarrow F$ l'injection canonique de X dans F .

Il est parfois utile de bien distinguer si l'on travaille dans X , à l'aide d'informations provenant de F mais formulées dans X , ou si l'on veut étudier les liaisons de X avec F . Ceci s'écrit à l'aide de ι , mais conduit évidemment à un alourdissement des notations. Nous l'éviterons en général, en particulier lorsque le contexte sera clair. Par exemple nous ne ferons pas de distinction entre l'intégrale de Radon μ sur X et son image $\iota(\mu)$ dans F .

Considérons tout d'abord le cas de la dimension finie $F = \mathbb{R}^n$. Étant donné $x \in \mathbb{R}^n$, rappelons que x est l'intégrale de ι par rapport à μ et on écrit

$$x = \int \iota d\mu = \int \iota(y) d\mu(y) = \int y d\mu(y)$$

si, pour tout $j \in n$,

$$x_j = \int y_j d\mu(y) = \int \text{pr}_j d\mu.$$

Mais ceci peut s'écrire

$$\langle x | \text{pr}_j \rangle = \int \langle y | \text{pr}_j \rangle d\mu(y)$$

ou encore

$$\langle x | \ell \rangle = \int \langle y | \ell \rangle d\mu(y)$$

pour toute forme linéaire ℓ sur \mathbb{R}^n .

Dans le cas général on dit que $x \in F$ est l'intégrale faible de ι par rapport à μ et on écrit

$$x = \int \iota d\mu = \int \iota(y) d\mu(y) = \int y d\mu(y)$$

si pour toute forme linéaire continue $\ell \in F'$, on a

$$\langle x | \ell \rangle = \int \langle y | \ell \rangle d\mu(y),$$

i.e.

$$\left\langle \int \iota d\mu \middle| \ell \right\rangle = \int \langle \iota | \ell \rangle d\mu.$$

Le théorème de Hahn-Banach montre que x est univoquement déterminé par cette égalité.

En effet pour tout $x, y \in F$ tels que $x \neq y$, on a $x - y \neq 0$ et il existe une semi-norme continue p sur F telle $p(x - y) \neq 0$. Mais alors il existe une forme linéaire ℓ sur F telle que $\ell \leq p$ et $\ell(x - y) \neq 0$, donc $\ell \in F'$ et $\ell(x) \neq \ell(y)$. □

Quant à l'existence on a le

LEMME 1 Pour tout $\mu \in \mathcal{M}_+(X)$, ι est μ -intégrable (au sens de Pettis) dans F_σ et

$$\int \iota d\mu \in \mu(X) \cdot X .$$

Puisque

$$|\ell\rangle : F \longrightarrow \mathbb{R} : \varphi \longmapsto \langle \varphi | \ell \rangle$$

est continue, donc bornée sur X , on a $|\ell\rangle \in \mathbf{L}^1(\mu)$, donc

$$\int \iota d\mu : F' \longrightarrow \mathbb{R} : \ell \longmapsto \int \langle \varphi | \ell \rangle d\mu(\varphi)$$

est une forme linéaire sur F' , i.e. $\int \iota d\mu \in (F')^*$. La compacité de X montre aussi que la forme sous-linéaire $\text{sl}_X : F' \longrightarrow \mathbb{R}$ définie par

$$\text{sl}_X(\ell) := \sup_{x \in X} \langle x | \ell \rangle$$

est continue pour la topologie de Mackey sur F' et, grâce à la dualité de Fenchel on obtient

$$X = \overline{\text{co}}(X) = \text{co}_{\text{sl}_X} := \{ \varphi \in F' \mid \langle \varphi | \ell \rangle \leq \text{sl}_X(\ell) \} .$$

On a alors

$$\left\langle \int \iota d\mu \middle| \ell \right\rangle = \int \langle \varphi | \ell \rangle d\mu(\varphi) \leq \int \text{sl}_X(\ell) d\mu = \mu(X) \cdot \text{sl}_X(\ell) ,$$

pour tout $\ell \in F'$, et par suite $\int \iota d\mu \in \mu(X) \cdot X$. En outre

$$\left| \left\langle \int \iota d\mu \middle| \ell \right\rangle \right| \leq \mu(X) \cdot |\text{sl}_X(\ell)| \leq \mu(X) \cdot \text{sn}_X(\ell) ,$$

où $\text{sn}_X(\ell) := \sup_{x \in X} |\langle x | \ell \rangle|$ définit une semi-norme de Mackey sur F' . On dit que ι est μ -intégrable dans F_σ au sens de Pettis.

Pour plus de détails on peut consulter mon cours d'Analyse fonctionnelle [Por AF], en particulier le théorème 3.7, qui montre que $F_\sigma = (F')'$, le corollaire 3.9.iii pour la dualité de Fenchel et la remarque 2 et le théorème 3.12 pour la μ -intégrabilité dans F_σ . ————— \square

DÉFINITION 1 Pour tout $\mu \in \mathcal{M}_+^1(X)$, i.e. $\mu(X) = 1$, on a $\int \iota d\mu \in X$ et on dit que $\int \iota d\mu$ est le *barycentre* ou la *résultante* de μ , ou que μ représente $\int \iota d\mu$.

L'espace vectoriel $\mathcal{A}(X) \subset \mathcal{C}(X)$ formé des restrictions à X des fonctions affines continues sur F' , qui sont de la forme

$$c + \ell|_X \quad \text{avec } c \in \mathbb{R} \quad \text{et } \ell \in F' ,$$

contient les constantes et sépare les points de X par le théorème de Hahn-Banach. Ainsi

LEMME 2 Si μ est une intégrale de Radon positive sur X , alors μ représente $x \in X$ si, et seulement si, on a

$$\mu(a) = a(x) \quad \text{pour tout } a \in \mathcal{A}(X) .$$

REMARQUE 1 Ceci montre que

$$\mu : \mathcal{C}(X) \longrightarrow \mathbb{R} : f \longmapsto \mu(f)$$

s'obtient comme un prolongement linéaire positif de la forme linéaire positive

$$\tau : \mathcal{A}(X) \longrightarrow \mathbb{R} : a \longmapsto a(x) .$$

LEMME 3 *Si A est une partie fermée de X , alors $\overline{\text{co}}(A)$ est une partie convexe compacte de X et l'application*

$$\mathcal{M}_+^1(A) \longrightarrow \overline{\text{co}}(A) : \mu \longmapsto \int \iota d\mu ,$$

où $\iota : A \hookrightarrow F$ désigne l'injection canonique, est surjective.

En effet la topologie induite par F_σ sur $\overline{\text{co}}(A)$ est la même que celle induite par F , puisque $F \longrightarrow F_\sigma$ est continue et

$$\mathcal{M}(A) \longrightarrow F_\sigma : \mu \longmapsto \int \iota d\mu$$

est linéaire continue car, pour tout $\ell \in F'$, on a $\langle \int \iota d\mu | \ell \rangle = \int \langle \iota | \ell \rangle d\mu$ et $\langle \iota | \ell \rangle \in \mathcal{C}(A)$. Mais comme $\mathcal{M}_+^1(A)$ est une partie convexe compacte de $\mathcal{M}(A) = \mathcal{C}(A)'_\sigma$, il en est de même de son image, et celle-ci contient évidemment $\text{co}(A)$. □

DÉFINITION 2 Soit X une partie convexe de F . On dit que $x \in X$ est un *point extrémal* si, pour tout $y, z \in X$ avec $x = \frac{1}{2} \cdot (y + z)$, on a $y = z = x$.

EXERCICE 1 Montrer que $x \in X$ est extrémal si, et seulement si, pour tout $\alpha \in [0, 1]$ et $y, z \in X$ tels que $x = \alpha \cdot y + (1 - \alpha) \cdot z$, on a $y = z = x$.

PROPOSITION (H. Bauer [Bau 1961], 4.2, Hilfssatz 7, p. 118) *Pour que $x \in X$ soit un point extrémal, il faut et il suffit que ε_x soit l'unique intégrale de Radon qui représente x .*

La condition est suffisante, si $x = \frac{1}{2} \cdot (y + z)$, alors $\frac{1}{2} \cdot (\varepsilon_y + \varepsilon_z)$ représente x puisque pour tout $a \in \mathcal{A}(X)$, on a

$$\frac{1}{2} \cdot (\varepsilon_y + \varepsilon_z)(a) = \frac{1}{2} \cdot (a(y) + a(z)) = a\left(\frac{1}{2} \cdot (y + z)\right) = a(x) .$$

Ainsi $\frac{1}{2} \cdot (\varepsilon_y + \varepsilon_z) = \varepsilon_x$, donc $y = z = x$. Réciproquement soit μ une intégrale de Radon qui représente x . Si $\text{supp } \mu \neq \{x\}$, soit $y \in \text{supp } \mu \setminus \{x\}$. Il existe donc $a \in \mathcal{A}(X)$ avec $a(x) > 0$ et $a(y) < 0$ et l'ensemble $Y := \left\{a \leq \frac{a(y)}{2}\right\}$ est convexe compact. Si l'on avait $\mu(Y) = 1$, on aurait $\text{supp } \mu \subset Y$, donc $x \in Y$ par le lemme, ce qui est absurde. D'autre part $y \in \text{supp } \mu \cap \left\{a < \frac{a(y)}{2}\right\}$, donc $\mu\left(\left\{a < \frac{a(y)}{2}\right\}\right) > 0$. Ainsi $0 < \mu(Y) < 1$. Posons $\mu_1 := \frac{1}{\mu(Y)} \cdot 1_Y \cdot \mu$ et $\mu_2 := \frac{1}{1 - \mu(Y)} \cdot 1_{X \setminus Y} \cdot \mu$. Si x_j désigne le barycentre de μ_j , par le lemme on a $x_1 \in Y$, donc $x_1 \neq x$ puisque $a(x) > 0$, et $x_2 \in \left\{a \geq \frac{a(y)}{2}\right\} \subset X$. Il vient alors

$$x = \int \iota d\mu = \int \iota d[\mu(Y) \cdot \mu_1 + (1 - \mu(Y)) \cdot \mu_2] =$$

$$= \mu(Y) \cdot \int \iota d\mu_1 + (1 - \mu(Y)) \cdot \int \iota d\mu_2 = \mu(Y) \cdot x_1 + (1 - \mu(Y)) \cdot x_2 ,$$

ce qui montre que x n'est pas un point extrémal. Ainsi $\text{supp } \mu = \{x\}$ et par suite $\mu = \varepsilon_x$.

□

DÉFINITION 3 Nous désignerons par $Ch(X)$ l'ensemble des points extrémaux de X . On dit aussi que c'est la *frontière de Choquet* de X . On dit que $\check{S}(X) := \overline{Ch(X)}$ est la *frontière de Šilov* de X .

Le terme de frontière sera précisé dans la définition ci-dessous.

COROLLAIRE (Milman) *Si A est une partie fermée de X , alors*

$$Ch(X) \cap \overline{\text{co}}(A) = Ch(X) \cap Ch(\overline{\text{co}}(A)) = Ch(X) \cap A .$$

En particulier si $\overline{\text{co}}(A) = X$, alors $Ch(X) \subset A$.

Si $x \in \overline{\text{co}}(A) \subset X$ est un point extrémal de X , c'est évidemment aussi un point extrémal de $\overline{\text{co}}(A)$. La première égalité est donc démontrée. Il nous reste à prouver que $Ch(X) \cap Ch(\overline{\text{co}}(A)) \subset Ch(X) \cap A$, puisque l'autre inclusion $Ch(X) \cap \overline{\text{co}}(A) \supset Ch(X) \cap A$ est triviale. Comme tout $x \in \overline{\text{co}}(A)$ est le barycentre d'une intégrale de Radon $\mu \in \mathcal{M}_+^1(A)$ par le lemme 3, si $x \in Ch(\overline{\text{co}}(A))$, on a $\mu = \varepsilon_x$ par la proposition, donc $x \in A$.

□

La première généralisation du théorème de Carathéodory est le

THÉORÈME (Krein-Milman) *X est l'enveloppe fermée convexe de $Ch(X)$.*

Nous verrons grâce au théorème de Choquet-Bishop-de Leeuw (corollaire 1.5.1) que, pour tout $x \in X$, il existe une intégrale de Radon μ portée par $\check{S}(X)$ qui représente x . Grâce au lemme 1 ci-dessus on obtient immédiatement

$$x \in \overline{\text{co}}(\check{S}(X)) = \overline{\text{co}}(Ch(X)) .$$

□

REMARQUE 2 On peut démontrer le théorème de Krein-Milman directement en utilisant le théorème de séparation des ensembles convexes compacts. Voir par exemple Bourbaki [Bou 1981], §7, no. 1, p. 57 et ss. Les arguments utilisés sont ceux qui conduisent au principe du minimum de Bauer (cf. §1.5). On a donc $X = \overline{\text{co}}(\check{S}(X))$ et le lemme 3 prouve l'existence d'une intégrale de Radon μ portée par $\check{S}(X)$ qui représente x . En d'autres termes le théorème de Krein-Milman est équivalent à l'existence d'une représentation intégrale sur $\check{S}(X)$.

REMARQUE 3 Malheureusement V.L. Klee [Kle 1959] a montré que presque tous les ensembles convexes compacts X d'un espace de Banach de dimension infinie sont égaux à $\check{S}(X)$. Mais heureusement G. Choquet [Cho 1956a], [Cho 1956b], [Cho 1956c], [Cho 1956/57] a pu généraliser ce théorème sous la forme suivante :

THÉORÈME (de Choquet) *Si X est métrisable, pour tout $x \in X$, il existe une intégrale de Radon μ portée par $Ch(X)$ qui représente x .*

Sa démonstration, qui utilisait la notion de diffusion d'une mesure, a été considérablement simplifiée par E. Bishop et K. de Leeuw [BisLee 1959]. Ils ont également étendu le théorème de Choquet de manière adéquate au cas non-métrisable. G. Choquet, G. Mokobodzki et P.A. Meyer [Cho 1960], [Mok 1962a], [ChoMey 1963] ont à nouveau simplifiés certains points et bien compris le rôle joué par le théorème de Hahn-Banach.

DÉFINITION 4 On dit qu'une partie $A \subset X$ est une *frontière* si
pour tout $a \in \mathcal{A}(X)$, $a \geq 0$ sur $A \implies a \geq 0$.

PROPOSITION $Ch(X)$ est une frontière et $\check{S}(X)$ est la plus petite frontière fermée.

En effet si $a \in \mathcal{A}(X)$ est ≥ 0 sur $Ch(X)$, alors $a \geq 0$ sur $\overline{\text{co}(Ch(X))} = X$ par le théorème de Krein-Milman. Il est donc clair que $\check{S}(X)$ est une frontière fermée. C'est la plus petite. Tout d'abord si A est une frontière, alors $\overline{\text{co}(A)} = X$, car dans le cas contraire si $x \in X \setminus \overline{\text{co}(A)}$ le théorème de séparation montre qu'il existe $a \in \mathcal{A}(X)$ telle que $a \geq 0$ sur $\overline{\text{co}(A)}$ et $a(x) < 0$. Le théorème de Milman montre alors que $Ch(X) \subset A$, donc $\check{S}(X) \subset A$ si A est fermée. \square

EXERCICE 2 Soit J un ensemble infini. Montrer que la boule unité de $c^0(J)$, muni la norme uniforme, ne possède aucun point extrémal.

EXERCICE 3 (Exemple de Poulsen [Pou 1959], [LinOlsSte 1978]) Dans l'espace de Hilbert réel $\ell^2(\mathbb{N})$ on considère l'ensemble X des suites $\xi = (\xi_k)_{k \in \mathbb{N}}$ telles que $\sum_{k \in \mathbb{N}} 2^{2k} \cdot \xi_k^2 \leq 1$. Montrer :

- (a) L'ensemble X est compact.
- (b) Pour tout $n \in \mathbb{N}$, on considère $\ell^2(n)$ comme un sous-espace vectoriel fermé de $\ell^2(\mathbb{N})$.
On a

$$E_n := Ch\left(X \cap \ell^2(n)\right) \subset Ch(X).$$

- (c) La réunion $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} E_n$ est dense dans X .

EXERCICE 4 L'exemple suivant montre que l'enveloppe convexe, resp. fermée convexe, d'une partie compacte n'est pas nécessairement fermée, resp. compacte. Soient $F := \mathbb{R}^{\mathcal{C}([0,1])}$,

$$\lambda : \mathcal{C}([0,1]) \longrightarrow \mathbb{R} : f \longmapsto \int_0^1 f$$

l'intégrale de Riemann et, pour tout $t \in [0,1]$,

$$\varepsilon_t : x \longmapsto x(t) : \mathcal{C}([0,1]) \longrightarrow \mathbb{R}.$$

Montrer :

- (a) On a $\varepsilon_t \in F$ et $\varepsilon_{[0,1]} := \{\varepsilon_t \mid t \in [0,1]\}$ est une partie compacte de F .
- (b) On a $\lambda \in \overline{\text{co}}(\varepsilon_{[0,1]})$, mais $\lambda \notin \text{co}(\varepsilon_{[0,1]})$, i.e. $\text{co}(\varepsilon_{[0,1]})$ n'est pas fermée dans F .
- (c) Si $G := \text{lin } \varepsilon_{[0,1]}$ est le sous-espace localement convexe de F engendré par $\varepsilon_{[0,1]}$, alors $\text{co}(\varepsilon_{[0,1]})$ est une partie fermée de G , qui n'est pas compacte.

EXERCICE 5 Montrer que si K et L sont des ensembles convexes compacts de F , alors l'enveloppe convexe de $K \cup L$ est compacte.

1.4 Le théorème de Choquet-Bishop-de Leeuw

DÉFINITION Soit $\mathcal{R}(X)$ l'ensemble des fonctions de la forme $\min_{j \in n} a_j$ avec $(a_j)_{j \in n} \subset \mathcal{A}(X)$. Si $\mu, \nu \in \mathcal{M}_+(X)$ sont des intégrales de Radon (positives) sur X , nous écrirons $\nu \leq_{\mathcal{R}} \mu$ si $\nu(r) \leq \mu(r)$, pour tout $r \in \mathcal{R}(X)$; on dit que ν est une $\mathcal{R}(X)$ -balayée de μ . Si μ est minimale pour l'ordre $\leq_{\mathcal{R}(X)}$, nous dirons $\mathcal{R}(X)$ -minimale.

Si $f \in \mathcal{C}(X)$, soit

$$\widehat{f} := \inf \{ a \in \mathcal{A}(X) \mid f \leq a \} = \inf \{ r \in \mathcal{R}(X) \mid f \leq r \} .$$

Un ensemble de la forme

$$B_f := \{ \widehat{f} = f \} , \quad \text{où } f \in -\mathcal{R}(X) ,$$

est dit *bordant* (on peut aussi admettre que f est une fonction convexe continue).

La relation $\mu \leq_{\mathcal{R}(X)} \nu$ signifie que μ a plus de masse vers le "bord" de X que ν .

PROPOSITION Soit $\mu \in \mathcal{M}_+(X)$.

- (i) Les fonctions de $\mathcal{R}(X)$ sont concaves continues sur X et $\leq_{\mathcal{R}(X)}$ est un ordre sur $\mathcal{M}_+(X)$.
- (ii) Pour que μ représente $x \in X$ (en particulier $\mu \in \mathcal{M}_+^1(X)$!), il faut et il suffit que $\mu \leq_{\mathcal{R}(X)} \varepsilon_x$; pour tout $f \in \mathcal{C}(X)$ et $x \in X$, on a

$$\widehat{f}(x) = \sup_{\mu \in \mathcal{M}_+(X), \mu \leq_{\mathcal{R}(X)} \varepsilon_x} \mu(f) .$$

- (iii) Un ensemble bordant est un G_δ , dont le complémentaire dans X est convexe, et

$$Ch(X) = \bigcap_{f \in \mathcal{C}(X)} B_f = \bigcap_{f \in -\mathcal{R}(X)} B_f .$$

- (iv) Pour tout $\mu \in \mathcal{M}_+(X)$,

$$\widehat{\mu} : \mathcal{C}(X) \longrightarrow \mathbb{R} : f \longmapsto \int \widehat{f} d\mu$$

est une forme sous-linéaire croissante continue sur $\mathcal{C}(X)$.

Si ν est une forme linéaire sur $\mathcal{C}(X)$, alors $\nu \leq \widehat{\mu}$ est équivalent à $\nu \in \mathcal{M}_+(X)$ et $\nu \leq_{\mathcal{R}(X)} \mu$.

- (v) Les propriétés suivantes sont équivalentes :

- (a) μ est $\mathcal{R}(X)$ -minimale.
- (b) $\mu = \widehat{\mu}$ sur $\mathcal{C}(X)$.
- (c) μ est portée par chaque ensemble bordant, i.e. $\mu = \widehat{\mu}$ sur $-\mathcal{R}(X)$.

- (vi) Si μ est portée par tout ouvert contenant $Ch(X)$, alors μ est $\mathcal{R}(X)$ -minimale.

Démonstration de (i) La première partie est immédiate. L'antisymétrie découle du fait que $\mathcal{R}(X) - \mathcal{R}(X)$ est un sous-espace vectoriel réticulé de $\mathcal{C}(X)$ contenant les constantes et séparant les points de X , donc dense dans $\mathcal{C}(X)$ par le théorème de Stone-Kakutani.

Démonstration de (ii) En effet pour tout $a \in \mathcal{A}(X)$, $\mu(a) = a(x)$ est équivalent à $\mu(\pm a) \leq \pm a(x) = \varepsilon_x(\pm a)$; ainsi μ représente x si, et seulement si, pour tout $a \in \mathcal{A}(X)$, on a $\mu(a) \leq \varepsilon_x(a)$; mais si $(a_j)_{j \in n} \subset \mathcal{A}(X)$ et $r = \min_{j \in n} a_j \in \mathcal{R}(X)$, cette relation entraîne

$$\mu(r) \leq \mu(a_j) \leq \varepsilon_x(a_j) \quad \text{pour tout } j \in n ,$$

donc

$$\mu(r) \leq \min_{j \in n} \varepsilon_x(a_j) = \varepsilon_x(\min_{j \in n} a_j) = \varepsilon_x(r) ,$$

i.e. $\mu \leq_{\mathcal{R}(X)} \varepsilon_x$. La réciproque est évidente. En outre

$$\mu(\pm 1) \leq \varepsilon_x(\pm 1) = \pm 1 ,$$

donc $\mu \in \mathcal{M}_+^1(X)$. Puisque $\mu \in \mathcal{M}_+(X)$ et $\mu \leq_{\mathcal{R}(X)} \varepsilon_x$ signifie que μ est un prolongement linéaire positif de

$$\tau : \mathcal{A}(X) \longrightarrow \mathbb{R} : a \longmapsto a(x) ,$$

la forme sous-linéaire associée à ce problème est

$$f \longmapsto \tau^*(f) = \inf_{a \in \mathcal{A}(X), f \leq a} a(x) = \widehat{f}(x) .$$

Le théorème de Hahn-Banach montre alors, $f \in \mathcal{C}(X)$ et $x \in X$ étant donnés, qu'il existe un tel μ satisfaisant à $\widehat{f}(x) = \mu(f)$.

Démonstration de (iii) On a

$$B_f = \bigcap_{n \in \mathbb{N}^*} \left\{ \widehat{f} - f < \frac{1}{n} \right\}$$

et $\widehat{f} - f$ est une fonction semi-continue supérieurement (s.c.s.).

Si $x \in Ch(X)$, alors ε_x est l'unique intégrale de Radon qui représente x par la proposition, donc $f(x) = \widehat{f}(x)$ par (ii) et par suite $x \in B_f$ quel que soit $f \in \mathcal{C}(X)$. Réciproquement si $x \notin Ch(X)$, il existe $y, z \in X$ et $\alpha \in]0, 1[$ tels que $x = \alpha \cdot y + (1 - \alpha) \cdot z$, puis $b \in \mathcal{A}(X)$ tel que $b(y) < 0$ et $b(z) > 0$. Comme $|b| \in -\mathcal{R}(X)$ et

$$\begin{aligned} |b(x)| &= |\alpha \cdot b(y) + (1 - \alpha) \cdot b(z)| = \left| \alpha \cdot |b(y)| - (1 - \alpha) \cdot |b(z)| \right| < \alpha \cdot |b(y)| + (1 - \alpha) \cdot |b(z)| \leq \\ &\leq \alpha \cdot a(y) + (1 - \alpha) \cdot a(z) = a(\alpha \cdot y + (1 - \alpha) \cdot z) = a(x) \end{aligned}$$

pour tout $a \in \mathcal{A}(X)$ tel que $|b| \leq a$, il vient

$$|b(x)| < \alpha \cdot |b(y)| + (1 - \alpha) \cdot |b(z)| \leq \widehat{|b|}(x) ,$$

ce qui montre que $x \notin B_{|b|}$.

Démonstration de (iv) On vérifie rapidement que $f \longmapsto \widehat{f} : \mathcal{C}(X) \longrightarrow \mathbb{R}^X$ est sous-linéaire croissante. On en déduit évidemment la première partie, puis la continuité de $\widehat{\mu}$, car pour tout $f, g \in \mathcal{C}(X)$, on a

$$|\widehat{\mu}(f) - \widehat{\mu}(g)| \leq \max \left(\widehat{\mu}(f - g), \widehat{\mu}(g - f) \right) \leq \|f - g\|_\infty .$$

En effet $\widehat{\mu}(f) = \int \widehat{f} d\mu \leq \int \|f\|_\infty d\mu = \mu(X) \cdot \|f\|_\infty$, puisque la constante $\|f\|_\infty$ appartient à $\mathcal{A}(X) \subset \mathcal{R}(X)$.

Si $\nu \in \mathcal{M}_+(X)$ et $\nu \leq_{\mathcal{R}(X)} \mu$, pour tout $f \in \mathcal{C}(X)$, il vient

$$\nu(f) \leq \inf_{r \in \mathcal{R}(X), f \leq r} \mu(r) = \int \inf_{r \in \mathcal{R}(X), f \leq r} r d\mu = \int \widehat{f} d\mu = \widehat{\mu}(f)$$

par la propriété de Bourbaki. La réciproque est triviale puisque, pour tout $f \in \mathcal{C}_-(X)$, on a $\widehat{f} \leq 0$, donc

$$\nu(f) \leq \widehat{\mu}(f) = \int \widehat{f} d\mu \leq 0$$

et, pour tout $r \in \mathcal{R}(X)$, on a $\widehat{r} = r$, donc $\nu(r) \leq \widehat{\mu}(r) = \mu(r)$.

Démonstration de (v) Les assertions (a) et (b) sont équivalentes par (iv).

Si $f \in \mathcal{C}(X)$, on a évidemment $f \leq \widehat{f}$, donc $\mu(f) \leq \int \widehat{f} d\mu = \widehat{\mu}(f)$, ce qui montre que $\mu(B_f) = 0$ est équivalent à $\mu(f) = \widehat{\mu}(f)$. Ainsi (b) entraîne (c). Réciproquement on a $\mu = \widehat{\mu}$ sur $\mathcal{R}(X) \cup -\mathcal{R}(X)$, donc

$$\mu(r - s) \leq \widehat{\mu}(r - s) \leq \widehat{\mu}(r) + \widehat{\mu}(-s) = \mu(r) + \mu(-s) = \mu(r - s)$$

et par suite $\mu = \widehat{\mu}$ sur $\mathcal{R}(X) - \mathcal{R}(X)$. On en déduit (b) par continuité et densité.

Démonstration de (vi) Si μ est portée par tout ouvert contenant $Ch(X)$, alors μ est portée par tout G_δ contenant $Ch(X)$, donc par tout ensemble bordant. □

THÉORÈME (Choquet-Bishop-de Leeuw) *Pour tout $x \in X$, il existe une intégrale de Radon μ représentant x qui soit $\mathcal{R}(X)$ -minimale, i.e. portée par tout ensemble bordant.*

A l'aide de ce qui précède, il suffit d'appliquer le principe de maximalité de Hausdorff. En effet si $M \subset \mathcal{M}_+(X)$ est une chaîne maximale pour $\leq_{\mathcal{R}(X)}$ contenant ε_x ,

$$\tau : r \longmapsto \inf M(r) : \mathcal{R}(X) \longrightarrow \mathbb{R}$$

est linéaire croissante. Remarquer que, pour tout $r \in \mathcal{R}(X)$, on a $\tau(r) \geq \inf_{\nu \in M, \nu \leq_{\mathcal{R}(X)} \varepsilon_x} \mu(r) \geq -\|r\|_\infty$. On en déduit que

$$\tau : \mathcal{R}(X) - \mathcal{R}(X) \longrightarrow \mathbb{R} : r - s \longmapsto \tau(r) - \tau(s)$$

est une forme linéaire positive. Par continuité elle se prolonge en une forme linéaire positive (continue!) μ sur $\mathcal{C}(X)$. On a trivialement $\mu \leq_{\mathcal{R}(X)} \nu$ pour tout $\nu \in M$, donc $\mu \in M$ est évidemment $\mathcal{R}(X)$ -minimale. □

REMARQUE 1 Ce théorème ne nous permet pas encore de conclure que $Ch(X) \neq \emptyset$, sauf dans le cas métrisable comme nous allons le voir. Dans le cas général nous aurons encore besoin du *principe du minimum* de Bauer que nous démontrerons dans le paragraphe qui suit.

LEMME (Théorème de Hervé [Her 1961]) *Pour que X soit métrisable, il faut et il suffit qu'il existe une fonction continue réelle f strictement convexe, i.e.*

$$f(x) < \alpha \cdot f(y) + (1 - \alpha) \cdot f(z)$$

pour tout $x, y, z \in X$ et $\alpha \in]0, 1[$ tel que $x = \alpha \cdot y + (1 - \alpha) \cdot z$.

Dans ce cas on a

$$Ch(X) = B_f.$$

Montrons tout d'abord, si X est métrisable de métrique d , que $\mathcal{C}(X)$ est de type dénombrable. Pour tout $m, n \in \mathbb{N}^*$ soit

$$A_{m,n} := \left\{ f \in \mathcal{C}(X) \mid d(x, y) \leq \frac{1}{m} \implies |f(y) - f(x)| \leq \frac{1}{n} \right\}.$$

Puisque toute fonction continue sur X est uniformément continue on a

$$\mathcal{C}(X) = \bigcup_{m \in \mathbb{N}^*} A_{m,n} \quad \text{pour tout } n \in \mathbb{N}^*$$

et, par la compacité de X , pour tout $m \in \mathbb{N}^*$, il existe une suite finie $(x_{m,j})_{j \in p(m)}$ telle que

$$X = \bigcup_{j \in p(m)} B\left(x_{m,j}, \frac{1}{m}\right).$$

Soit $(q_k)_{k \in \mathbb{N}}$ une énumération de \mathbb{Q} et, pour tout $m, n \in \mathbb{N}^*$ et $\sigma \in \mathbb{N}^{p(m)}$, considérons

$$C_{m,n,\sigma} := \left\{ f \in A_{m,n} \mid \left| f(x_{m,j}) - q_{\sigma(j)} \right| \leq \frac{1}{n} \right\}.$$

On a évidemment

$$A_{m,n} = \bigcup_{\sigma \in \mathbb{N}^{p(m)}} C_{m,n,\sigma};$$

étant donné $f \in A_{m,n}$ et $j \in p(m)$, il suffit de choisir $\sigma(j)$ tel que $q_{\sigma(j)} \in B\left(f(x_{m,j}), \frac{1}{n}\right)$! Pour tout $\sigma \in \mathbb{N}^{p(m)}$ tel que $C_{m,n,\sigma} \neq \emptyset$, choisissons $f_{m,n,\sigma} \in C_{m,n,\sigma}$ et désignons par D l'ensemble **dénombrable** de ces $f_{m,n,\sigma}$. Étant donné $f \in A_{m,n}$, soit $\sigma \in \mathbb{N}^{p(m)}$ tel que $f \in C_{m,n,\sigma}$. Pour tout $x \in X$, il existe $j \in p(m)$ tel que $x \in B\left(x_{m,j}, \frac{1}{n}\right)$ et il vient alors

$$\begin{aligned} & |f(x) - f_{m,n,\sigma}(x)| \leq \\ & \leq |f(x) - f(x_{m,j})| + |f(x_{m,j}) - q_{\sigma(j)}| + |q_{\sigma(j)} - f_{m,n,\sigma}(x_{m,j})| + |f_{m,n,\sigma}(x_{m,j}) - f_{m,n,\sigma}(x)| \leq \\ & \leq \frac{4}{n}. \end{aligned}$$

Ceci finit de prouver que D est dense dans $\mathcal{C}(X)$.

Puisque $\mathcal{R}(X) - \mathcal{R}(X)$ est dense dans $\mathcal{C}(X)$, on en déduit qu'il existe une partie dénombrable $(f_k)_{k \in \mathbb{N}^*}$ de $\mathcal{R}(X)$ qui soit totale dans $\mathcal{C}(X)$ et

$$f := \sum_{k \in \mathbb{N}^*} \frac{1}{k^2 \cdot \|f_k\|_\infty} \cdot f_k$$

est une fonction convexe. Cette fonction est strictement convexe, car dans le cas contraire il existerait $x, y, z \in X$ et $\alpha \in]0, 1[$ tels que $x = \alpha \cdot y + (1 - \alpha) \cdot z$ et $f(x) = \alpha \cdot f(y) + (1 - \alpha) \cdot f(z)$. Chaque f_k satisfait aussi à cette égalité, donc aussi tout $f \in \overline{\text{lin}}(f_k)_{k \in \mathbb{N}^*} = \mathcal{C}(X)$ par continuité, ce qui est absurde.

Pour tout $x \notin Ch(X)$, il existe $y, z \in X$ et $\alpha \in]0, 1[$ tels que $x = \alpha \cdot y + (1 - \alpha) \cdot z$. Pour tout $a \in \mathcal{A}(X)$ tel que $a \geq f$, grâce à la convexité stricte on obtient

$$f(x) < \alpha \cdot f(y) + (1 - \alpha) \cdot f(z) \leq \alpha \cdot a(y) + (1 - \alpha) \cdot a(z) = a(\alpha \cdot y + (1 - \alpha) \cdot z) = a(x),$$

donc $f(x) < \widehat{f}(x)$ et par suite $B_f \subset Ch(X)$. La proposition (iii) montre alors que $Ch(X) = B_f$.

Réciproquement si f est une fonction strictement convexe sur X , la fonction

$$\omega : X \times X \longrightarrow \mathbb{R}_+ : (x, y) \longmapsto \frac{1}{2} \cdot [f(x) + f(y)] - f\left(\frac{x+y}{2}\right).$$

est continue et en désignant par Δ la diagonale de $X \times X$, on a

$$\Delta = \bigcap_{k \in \mathbb{N}^*} \left\{ w < \frac{1}{k} \right\},$$

puisque $\omega(x, y) = 0$ est équivalent à $x = y$ par la convexité stricte. La structure uniforme définie par $(\{w < \frac{1}{k}\})_{k \in \mathbb{N}^*}$ est moins fine que celle de X et métrisable (cf. Bourbaki [Bou 1974], TG IX, §1, proposition 2, p. 6) de métrique d . Puisque X est compact et $\text{id} : X \rightarrow (X, d)$ est continue, ces deux espaces sont homéomorphe, ce qui finit de prouver que X est métrisable.

□

REMARQUE 2 E.M. Alfsen [Alf 1971], théorème I.4.3, p. 33, montre directement que les deux structures uniformes sont égales.

COROLLAIRE (Théorème de Choquet) *Si X est métrisable, alors $Ch(X)$ est un G_δ et toute intégrale de Radon $\mathcal{R}(X)$ -minimale est portée par $Ch(X)$.*

En particulier, pour tout $x \in X$, il existe une intégrale de Radon μ représentant x portée par $Ch(X)$.

EXERCICE Montrer directement, sans utiliser la notion d'ensemble bordant, que $Ch(X)$ est un G_δ .

1.5 Principe du minimum de Bauer

La version la plus générale du *principe du minimum* a été démontrée sur un espace topologique compact par H. Bauer [Bau 1960]. Nous nous contenterons de la version géométrique (sur un ensemble convexe compact) déjà démontrée dans [Bau 1958], en utilisant la démonstration de Choquet-Meyer [ChoMey 1963].

Nous aurons besoin de la caractérisation suivante :

EXERCICE Soient X un espace topologique et $f : X \longrightarrow \widetilde{\mathbb{R}}$ une fonction numérique. Soit

$$\text{Gr}_{\geq} f := \{(x, \alpha) \in X \times \mathbb{R} \mid \alpha \geq f(x)\}$$

le surgraphe de f . On définit de même le sous-graphe $\text{Gr}_{\leq} f$, ainsi que $\text{Gr}_{>} f$ et $\text{Gr}_{<} f$.

Montrer :

- (a) f est s.c.i. si, et seulement si, son surgraphe $\text{Gr}_{\geq} f$ est fermé.
- (b) Si X est une partie convexe d'un espace localement convexe, alors f est convexe si, et seulement si, $\text{Gr}_{\geq} f \subset X \times \mathbb{R} \subset \mathbb{F} \times \mathbb{R}$ est convexe.

DÉFINITION 1 On dit qu'une partie compacte $A \subset X$ est une *face* si toute intégrale de Radon $\mu \in \mathcal{M}_+^1(X)$ telle que de barycentre $\int \iota d\mu \in A$ est portée par A .

LEMME (Mokobodzki [Mok 1962b]) Soit $f : X \longrightarrow \widetilde{\mathbb{R}}$ une fonction s.c.i..

- (i) f atteint son minimum en un point de X .
- (ii) Si f est convexe, alors

$$f = \sup_{a \in \mathcal{A}(X), a < f \text{ sur } X} a.$$

- (iii) Si f est affine, la famille $\{a \in \mathcal{A}(X) \mid a < f \text{ sur } X\}$ est filtrante croissante.
- (iv) On a

$$f = \sup_{r \in \mathcal{R}(X), r < f \text{ sur } X} r.$$

Supposons maintenant que f est concave.

- (v) La famille $\{r \in \mathcal{R}(X) \mid r < f \text{ sur } X\}$ est filtrante croissante.
- (vi) Si $\nu \leq_{\mathcal{R}(X)} \mu$, alors $\int^* f d\nu \leq \int^* f d\mu$.
- (vii) L'ensemble $\{f = \min f(X)\}$ est une face.

Démonstration de (i) Pour tout $\gamma > \inf f(X)$, l'ensemble $\{f \leq \gamma\}$ est compact, donc $\bigcap_{\gamma > \inf f(X)} \{f \leq \gamma\} \neq \emptyset$, puisque $(\{f \leq \gamma\})_{\gamma > \inf f(X)}$ est décroissant.

Démonstration de (ii) Le surgraphe $\text{Gr}_{\geq} f$ est une partie convexe fermée de $F \times \mathbb{R}$, donc l'intersection des demi-espaces ouvert qui la contiennent. Si $x \in X$ et $\beta \in \mathbb{R}$ satisfont à $\beta < f(x)$, il existe un tel demi-espace ne contenant pas (x, β) . Ce demi-espace est alors

nécessairement de la forme $\{(x, \alpha) \in F \times \mathbb{R} \mid a(x) < \alpha\}$, où a est une fonction affine continue sur F , donc $a|_X \in \mathcal{A}(X)$ et $f > a|_X$ sur X .

Démonstration de (iii) Etant donné $a, b \in \mathcal{A}(X)$ telles que $a, b < f$ sur X , soit $M \in \mathbb{R}$ tel que $M \leq a, b$. Les ensembles $K_a := \text{Gr}_{\leq a} \cap \text{Gr}_{\geq M}$ et $K_b := \text{Gr}_{\leq b} \cap \text{Gr}_{\geq M}$ étant convexes et compacts, l'ensemble $\text{co}(K_a \cup K_b)$ est convexe compact d'après l'exercice 1.3.5 et

$$\text{co}(K_a \cup K_b) \subset \text{Gr}_{< f},$$

donc $\text{co}(K_a \cup K_b)$ est disjoint de $\text{Gr}_{\geq f}$; par le théorème de séparation il existe un hyperplan fermé séparant strictement ces deux ensembles et on vérifie immédiatement que c'est le graphe d'une fonction affine continue c sur F telle que $a, b < c|_X < f$ sur X .

Démonstration de (iv) La topologie induite par F_σ sur X est la même que celle induite par F , puisque $F \rightarrow F_\sigma$ est continue. Pour tout $x \in X$ et $\gamma < f(x)$, l'ensemble $\{f > \gamma\}$ est un voisinage ouvert de x et il existe une semi-norme faible de la forme $p = \max_{j \in n} \ell_j$, où $(\ell_j)_{j \in n}$ est une suite finie de F' , telle que

$$\{-p(\diamond - x) + \gamma > \min f(X)\} \subset \{f > \gamma\}.$$

On a donc $r := -p(\diamond - x) + \gamma \in \mathcal{R}(X)$ et $r \leq \gamma$ sur $\{f > \gamma\}$ et $r \leq \min f(X)$ hors de $\{f > \gamma\}$, donc $r \leq f$ et $r(x) = \gamma$.

Démonstration de (v) Etant donné $r, s \in \mathcal{R}(X)$ tels que $r, s < f$ sur X , puisque $f - s$ est s.c.i., elle atteint son minimum sur X et il existe $\varepsilon > 0$ tel que l'on ait $r, s \leq f - \varepsilon$. Soit $M \in \mathbb{R}$ tel que $M \leq r, s, f - \varepsilon$. Les ensembles $K_{f-\varepsilon} := \text{Gr}_{\leq (f-\varepsilon)} \cap \text{Gr}_{\geq M}$, $K_r := \text{Gr}_{\leq r} \cap \text{Gr}_{\geq M}$ et $K_s := \text{Gr}_{\leq s} \cap \text{Gr}_{\geq M}$ étant convexes et compacts et $K_r \cup K_s \subset K_{f-\varepsilon}$, alors (exercice 1.3.5)

$$\text{co}(K_r \cup K_s) = \overline{\text{co}}(K_r \cup K_s) \subset K_{f-\varepsilon}.$$

La fonction g sur X définie par

$$g(x) := \sup \{\alpha \in \mathbb{R} \mid (x, \alpha) \in \text{co}(K_r \cup K_s)\}$$

est concave s.c.s. par l'exercice ci-dessus et $g \leq f - \varepsilon$. Comme d'après (ii) $g = \inf_{u \in \mathcal{R}(X), u \geq g} u$ et que $\{u \in \mathcal{R}(X) \mid u \geq g\}$ est filtrant décroissant, le théorème de Dini montre qu'il existe $u \in \mathcal{R}(X)$ tel que

$$r, s \leq g \leq u \leq f - \frac{\varepsilon}{2} < f \quad \text{sur } X.$$

Démonstration de (vi) C'est immédiat par (iv) et la propriété de Bourbaki :

$$\int^* f d\nu = \sup_{r \in \mathcal{R}(X), r < f \text{ sur } X} \int^* r d\nu \leq \sup_{r \in \mathcal{R}(X), r < f \text{ sur } X} \int^* r d\mu = \int^* f d\mu.$$

Démonstration de (vii) Il est clair que $\{f = \min f(X)\}$ est fermée, donc compacte. Si $\mu \in \mathcal{M}_+(X)$, $\mu \leq_{\mathcal{R}(X)} \varepsilon_x$ et $x \in \{f = \min f(X)\}$, alors $\mu \in \mathcal{M}_+^1(X)$ et on obtient

$$\int \min f(X) d\mu \leq \int^* f d\mu \leq \int^* f d\varepsilon_x = f(x) = \min f(X) = \int \min f(X) d\mu,$$

ce qui montre que $\int (f - \min f(X)) d\mu = 0$ et par suite que $\mu(\{f > \min f(X)\}) = 0$.

THÉORÈME (Principe du minimum) *Toute fonction concave s.c.i. f sur X à valeurs dans $\widetilde{\mathbb{R}}$ atteint son minimum en un point extrémal.*

Par le principe de maximalité de Hausdorff sur l'ensemble ordonné par inclusion des faces, il existe une face minimale A contenue dans $\{f = \min f(X)\}$, puisque l'intersection d'une chaîne formée de faces est une face. Elle ne contient qu'un point, car dans le cas contraire si $x, y \in A$ et $x \neq y$, il existerait une fonction affine continue $a \in \mathcal{A}(X)$ telle que $a(x) < a(y)$ et $\{a|_A = \min a(A)\}$ serait une face contenue dans A et ne contenant pas y . Ainsi $A = \{x\}$ est une face et x est extrémal par la caractérisation de Bauer (proposition 1.3). ————— \square

COROLLAIRE 1 (Choquet-Bishop-de Leeuw) *Toute intégrale $\mathcal{R}(X)$ -minimale μ est portée par tout ensemble K_σ contenant $Ch(X)$.*

En particulier $\check{S}(X)$ est la plus petite partie fermée A de X telle que tout point $x \in X$ soit représenté par une intégrale de Radon portée par A .

Il nous suffit de montrer que tout ensemble G intersection d'une suite (décroissante) $(U_k)_{k \in \mathbb{N}}$ d'ouverts de X et disjoint de $Ch(X)$ est de mesure nulle, donc que pour tout compact $K \subset G$, on a $\mu(K) = 0$. Puisque X est complètement régulier, pour tout $k \in \mathbb{N}$, il existe $g_k \in \mathcal{C}_+(X)$ telle que $1_K \leq g_k \leq 1_{U_k}$. Posons $f_k := \min_{j \in k+1} g_j$. La suite $(f_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset \mathcal{C}_+(X)$ est décroissante et

$$1_K \leq \inf_{k \in \mathbb{N}} f_k \leq 1_G,$$

et il nous suffit de montrer que $\mu(\inf_{k \in \mathbb{N}} f_k) = 0$.

Remarquons maintenant, puisque μ est $\mathcal{R}(X)$ -minimale, que pour tout $f \in \mathcal{C}(X)$, on a

$$\sup_{t \in -\mathcal{R}(X), t \leq f} \mu(t) = -\inf_{r \in \mathcal{R}(X), r \geq -f} \mu(r) = -\widehat{\mu}(-f) = -\mu(-f) = \mu(f).$$

Pour tout $\varepsilon > 0$, il existe donc $t_0 \in -\mathcal{R}_-(X)$ telle que $t_0 \leq f_0 = g_0$ et $\mu(f_0) \leq \mu(t_0) + \varepsilon$.

Nous allons construire par récurrence une suite $(t_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset -\mathcal{R}_-(X)$ décroissante telle que

$$t_k \leq f_k \quad \text{et} \quad \mu(f_k) \leq \mu(t_k) + \varepsilon.$$

Si t_k a été définie, on a $\tilde{\varepsilon} := \mu(t_k) - \mu(f_k) + \varepsilon > 0$ et il existe $t_{k+1} \in -\mathcal{R}(X)$ telle que

$$t_{k+1} \leq \min(t_k, f_{k+1}) \quad \text{et} \quad \mu(\min(t_k, f_{k+1})) \leq \mu(t_{k+1}) + \tilde{\varepsilon}.$$

On a évidemment $t_{k+1} \leq t_k$, $t_{k+1} \leq f_{k+1}$, $\max(t_k, f_{k+1}) \leq f_k$ et

$$\begin{aligned} \mu(f_{k+1}) &= \mu(t_k + f_{k+1}) - \mu(t_k) = \mu(\min(t_k, f_{k+1})) + \mu(\max(t_k, f_{k+1})) - \mu(t_k) \leq \\ &\leq \mu(t_{k+1}) + [\mu(t_k) - \mu(f_k) + \varepsilon] + \mu(f_k) - \mu(t_k) = \mu(t_{k+1}) + \varepsilon. \end{aligned}$$

On en déduit que

$$\mu(\inf_{k \in \mathbb{N}} f_k) \leq \mu(\inf_{k \in \mathbb{N}} t_k) + \varepsilon$$

et il nous suffit de montrer que $\inf_{k \in \mathbb{N}} t_k = 0$. Mais

$$-\inf_{k \in \mathbb{N}} t_k = \sup_k -t_k \in \mathcal{R}_{\sigma,-}(X)$$

est une fonction concave s.c.i., donc atteint sa borne inférieure sur $Ch(X)$ par le principe du minimum. Ainsi $\inf_{k \in \mathbb{N}} t_k$ atteint sa borne supérieure sur $Ch(X)$ et

$$0 \leq \inf_{k \in \mathbb{N}} t_k \leq \inf_{k \in \mathbb{N}} f_k \leq \inf_{k \in \mathbb{N}} g_k \leq \inf_{k \in \mathbb{N}} 1_{U_k} = 1_G$$

s'annule sur $Ch(X)$.

La dernière partie est évidente puisque $\check{S}(X)$ est un K_σ . ————— \square

REMARQUE 1 Le théorème de Krein-Milman en découle comme nous l'avons démontré en 1.3.

COROLLAIRE 2 *La fermeture $\overline{\mathcal{A}(X)}$ de $\mathcal{A}(X)$ dans $\mathcal{C}(X)$ est formé des fonctions affines continues sur K .*

Si f est une fonction affine continue sur X , les assertions (ii) et (iii) du lemme montrent que f est l'enveloppe supérieure de la famille filtrante croissante des $a \in \mathcal{A}(X)$ tels que $a < f$ sur X . Le théorème de Dini permet de conclure. _____ \square

REMARQUE 2 Choquet a également prouvé un théorème d'unicité. Pour que tout point $x \in X$ possède une unique intégrale de Radon $\mathcal{R}(X)$ -minimale, il faut et il suffit que X soit un *simplexe de Choquet*, i.e. que l'ensemble des $\alpha \cdot X + a$ avec $\alpha \in \mathbb{R}_+^*$ et $a \in F$ soit stable par intersection finie.

1.6 Espaces vectoriels de fonctions continues réelles

Soit X un espace compact non-vide et \mathcal{A} un sous-espace vectoriel (réel) de $\mathcal{C}_{\mathbb{R}}(X)$ contenant les constantes et séparant les points de X , muni de la norme uniforme $\|\cdot\|_{\infty}$. C'est un espace normé. Pour tout $x \in X$, soit

$$\varepsilon_x^{\mathcal{A}} : a \longmapsto a(x) : \mathcal{A} \longrightarrow \mathbb{R}$$

la forme linéaire d'évaluation en x sur \mathcal{A} ; elle est continue de norme 1, puisque $1 \in \mathcal{A}$. Considérons l'application

$$\varepsilon^{\mathcal{A}} : X \longrightarrow \mathcal{A}' : x \longmapsto \varepsilon_x^{\mathcal{A}}.$$

Elle est injective puisque \mathcal{A} sépare les points de X . En munissant \mathcal{A}' de la topologie faible $\sigma(\mathcal{A}', \mathcal{A})$, l'application $\varepsilon^{\mathcal{A}}$ est continue, donc un homéomorphisme sur son image $\varepsilon^{\mathcal{A}}(X)$. Remarquons que \mathcal{A} est un espace vectoriel ordonné, pour l'ordre induit par celui de $\mathcal{C}_{\mathbb{R}}(X)$, que 1 est une unité pour l'ordre et qu'elle définit la norme $\|\cdot\|_{\infty}$ par

$$\|a\|_{\infty} = \inf \{ \alpha \in \mathbb{R}_+ \mid -\alpha \cdot 1 \leq a \leq \alpha \cdot 1 \}.$$

Toute forme linéaire positive (sur \mathcal{A}_+) est donc continue et si $\mathbb{S}_+^{\mathcal{A}'}$ désigne la partie positive de la sphère unité, alors

$$\mathbb{S}_+^{\mathcal{A}'} = \{ \eta \in \mathcal{A}' \mid \eta \text{ positive et } \eta(1) = 1 \}.$$

Elle est convexe compacte et en outre l'enveloppe fermée convexe de $\varepsilon^{\mathcal{A}}(X)$. On peut lui appliquer la théorie de l'exemple précédent.

Mais on peut aussi considérer la théorie des représentations intégrales dans un ensemble convexe compact X de F comme un cas particulier de la situation présente, où \mathcal{A} est l'espace vectoriel $\mathcal{A}(X)$ des restrictions à X des fonctions affines continues sur F . Dans ce cas X est isomorphe à $\mathbb{S}_+^{\mathcal{A}'}$.

Il est également utile de considérer l'adhérence $\overline{\mathcal{A}}$ de \mathcal{A} dans $\mathcal{C}_{\mathbb{R}}(X)$. Si X est un ensemble convexe compact, alors cette fermeture est égale à l'espace vectoriel des fonctions affines continues sur X (corollaire 1.5.2).

Pour développer une théorie analytique, par opposition à géométrique, dans ce cadre typiquement analyse fonctionnelle, considérons l'injection canonique $\iota : \mathcal{A} \hookrightarrow \mathcal{C}(X)$. Son adjointe $\iota' : \mathcal{M}(X) := \mathcal{C}_{\mathbb{R}}(X)' \longrightarrow \mathcal{A}'$ est surjective par le théorème de Hahn-Banach. Il en est de même de $\iota' : \mathcal{M}_+(X) \longrightarrow \mathcal{A}'_+$. Pour tout $x \in X$ et $\mu \in \mathcal{M}_+(X)$, l'égalité $\mu|_{\mathcal{A}} = \iota'(\mu) = \varepsilon_x^{\mathcal{A}}$ signifie que

$$\mu(a) = a(x) \quad \text{pour tout } a \in \mathcal{A},$$

ou encore que l'image par $\varepsilon^{\mathcal{A}}$ de μ dans $\mathbb{S}_+^{\mathcal{A}'}$ représente le point $\varepsilon_x^{\mathcal{A}} \in \mathbb{S}_+^{\mathcal{A}'}$. Nous dirons encore que μ représente x (par rapport à \mathcal{A}) et on obtient évidemment les mêmes résultats que précédemment. Par exemple on dit qu'un point $x \in X$ est \mathcal{A} -extrémal si $\varepsilon_x^{\mathcal{A}}$ est la seule intégrale de Radon qui représente x .

On a unicité des représentations intégrales si, et seulement si, \mathcal{A}'_+ est réticulé pour son ordre propre $\leq_{\mathcal{A}'_+}$ défini par $\eta \leq_{\mathcal{A}'_+} \eta'$ si $\eta' - \eta \in \mathcal{A}'_+$. Ceci est équivalent à ce que $\overline{\mathcal{A}}$ satisfasse à la *propriété d'interpolation de Riesz* :

Pour tout $a, a', b, b' \in \overline{\mathcal{A}}$ tels que $a, a' \leq b, b'$, il existe $c \in \mathcal{A}$ tel que

$$a, a' \leq c \leq b, b' ,$$

ou bien à la *propriété de décomposition de Riesz* :

Pour tout $a, a', c \in \overline{\mathcal{A}}_+$ tels que $c \leq a + a'$, il existe $b, b' \in \overline{\mathcal{A}}_+$ tels que

$$b \leq a \quad , \quad b' \leq a' \quad \text{et} \quad c = b + b' .$$

Ce changement de point de vue n'est pas gratuit. Il a permis à D.A. Edwards [Edw 1965] de formuler une généralisation que l'on utilise dans l'étude des algèbres de fonctions complexes. A la place d'un sous-espace vectoriel de $\mathcal{C}_{\mathbb{R}}(X)$, il considère un conoïde \mathcal{R} de fonctions s.c.i. sur X , contenant les constantes et séparant les points de X . Dans ce cas on dit que μ représente x (par rapport à \mathcal{R}) si l'on a

$$\mu(r) \leq r(x) \quad \text{pour tout } r \in \mathcal{R} .$$

1.7 Espaces vectoriels et algèbres de fonctions continues complexes

Soient X un espace compact non-vide

et

**\mathcal{A} un sous-espace vectoriel (complexe) de $\mathcal{C}_{\mathbb{C}}(X)$
contenant les constantes et séparant les points de X .**

L'ensemble $\operatorname{Re} \mathcal{A}$ des parties réelles $\operatorname{Re} a$ des fonctions $a \in \mathcal{A}$ est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{C}_{\mathbb{R}}(X)$. Il contient aussi $\operatorname{Im} a = \operatorname{Re}(-ia)$, donc $\operatorname{Re} \mathcal{A}$ contient les constantes et sépare les points de X . On peut appliquer les résultats précédents à $\operatorname{Re} \mathcal{A}$ et on obtient par exemple que pour tout $a \in \mathcal{A}$, la fonction $|a|$ atteint sa borne supérieure en un point de $Ch(X)$. La frontière de Šilov se caractérise avec la modification correspondante de la même manière que précédemment.

Si \mathcal{A} est en plus une sous-algèbre (complexe) de $\mathcal{C}(X)$, alors le sous-espace vectoriel de $\mathcal{C}_{\mathbb{R}}(X)$ engendré par $\ln |Inv(\mathcal{A})|$ contient les constantes et sépare les points de X . Une intégrale de Radon μ sur X représente $x \in X$ par rapport à $\ln |Inv(\mathcal{A})|$ si, et seulement si, pour tout $a \in \mathcal{A}$, on a

$$\int \ln |a| d\mu = \ln |a|(x) \quad \text{pour tout } a \in Inv(\mathcal{A}) .$$

On dit que c'est une *intégrale de Arens-Singer* [AreSin 1954] . Remarquons que μ représente également x par rapport à $\operatorname{Re} \mathcal{A}$.

On peut également considérer le cône $\mathcal{R}_{\mathcal{A}}$ engendré par les fonctions de la forme $-\ln |a|$ pour $a \in \mathcal{A}$. Une intégrale de Radon μ sur X représente $x \in X$ par rapport à $\mathcal{R}_{\mathcal{A}}$ si, et seulement si, pour tout $a \in \mathcal{A}$, on a l'*inégalité de Jensen-Hartogs* [Jen 1899], [Har 1906]

$$\ln |a|(x) \leq \int^* \ln |a| d\mu .$$

On dit que μ est une *intégrale de Jensen* .

On peut utiliser ces méthodes pour étudier par exemple les algèbres de fonctions suivantes. Soit X une partie compacte de \mathbb{C} . Nous désignerons par $\overline{\mathcal{P}}(X)$ et $\overline{\mathcal{R}}(X)$ les sous-algèbres des fonctions de $\mathcal{C}(X)$ qui peuvent être approximées uniformément sur X par des polynômes et respectivement des fonctions rationnelles avec pôles hors de X , et par $\mathcal{O}(X)$ la sous-algèbre de $\mathcal{C}(X)$ qui sont holomorphes à l'intérieur de X . La frontière de Šilov de $\overline{\mathcal{R}}(X)$ est égale à la frontière topologique $\operatorname{Fr}(X)$ de X , celle de $\overline{\mathcal{P}}(X)$ est la frontière topologique extérieure de X , i.e. $\operatorname{Fr}(\widehat{X})$ où \widehat{X} désigne la réunion de X et des composantes connexes bornées de $\mathbb{C} \setminus X$. On en déduit le *théorème de Runge* qui affirme, si X est de complémentaire connexe, que toute fonction holomorphe dans un voisinage ouvert de X peut être approximée uniformément sur X par des polynômes. Voici encore quelques théorèmes intéressants.

Hartogs-Rosenthal : Pour que $\mathcal{C}(X) = \overline{\mathcal{R}}(X)$, il faut et il suffit que $\lambda_{\mathbb{C}}(X) = 0$.

Laurentiev : $\mathcal{C}(X) = \overline{\mathcal{P}}(X)$ si, et seulement si, X est de complémentaire connexe et d'intérieur vide.

Mergelyan [Mer 1952], [GonMer 1965] : Si X est de complémentaire connexe, alors $\mathcal{O}(X) = \overline{\mathcal{P}(X)}$.

Le théorème de Lavrentiev est évidemment un cas particulier de celui de Mergelyan puisque, si X est d'intérieur vide on a $\mathcal{O}(X) = \mathcal{C}(X)$.

Si maintenant X est un espace compact non-vide et \mathcal{A} est une sous-algèbre fermée de $\mathcal{C}_{\mathbb{C}}(X)$, contenant les constantes et séparant les points de X , E. Bishop [Bis 1959] a démontré le théorème suivant :

Soit $x \in X$. Le point x possède un système fondamental dénombrable de voisinages et $x \in Ch(X)$ si, et seulement si, il existe $a \in \mathcal{A}$ telle que $|a(y)| < |a(x)|$ pour tout $y \neq x$.

On en déduit pour $\overline{\mathcal{R}(X)}$, si X est un ensemble compact de \mathbb{C} et $\lambda_{\mathbb{C}}(X \setminus Ch(X)) = 0$, que $\mathcal{C}(X) = \overline{\mathcal{R}(X)}$. En particulier $\mathcal{C}(X) = \overline{\mathcal{R}(X)}$ si, et seulement si, $X = Ch(X)$.