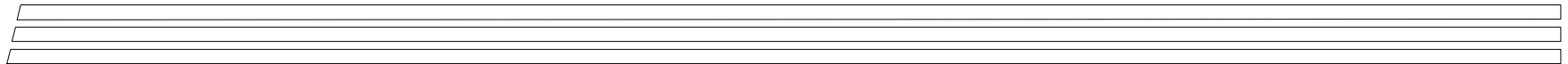


Grundkonzepte paralleler Programmierung

=> MPD (Multi-threaded Parallel Distributed)

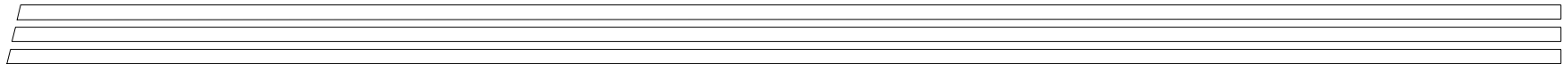
Andrews (Arizona University)

<http://www.cs.arizona.edu/mpd>



Beispiel: MPD-Programm counter.mpd

```
resource counter()
  int count = 0
  # increment count by 100
  process inc1000 [id = 1 to 10] {
    int local;  int top = 100
    for [j=1 to id] {
      # increment global counter - critical section
      local = count;  writes(id,": get counter = ", local);  write()
      for [k = 1 to top] {  local += 1  };  nap(int(random()*100))
      count = local;  writes(id,": put counter = ", local);  write()
      # wait for some time - non-critical section
      nap(int(random()*100))
    }
  }
  final
  { write(count) }
end counter
```



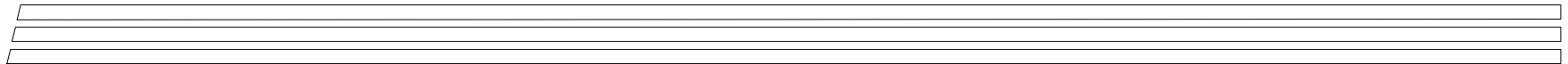
Synchronisationsformen

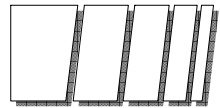
1. Wechselseitiger Ausschluss (mutual exclusion)
Bsp: geschützter Zugriff auf gemeinsame Ressourcen (s.o.)
2. einseitige Synchronisation
Bedingungssynchronisation (condition synchr.)
Ereignissynchronisation (event synchr.)
Ein Prozess muss auf eine Bedingung oder ein Ereignis warten, das von einem anderen Prozess ausgelöst wird.
Bsp: Erzeuger-Verbraucher mit (un-)beschränktem Puffer
((un-)bounded buffer)
3. Barrierensynchronisation (Verallgemeinerung von 2.)
Eine Gruppe von Prozessen muss an einer sog. Barriere warten, bis alle Prozesse der Gruppe die Barriere erreicht haben.

Bsp: Synchronisation von Schleifendurchläufen paralleler Prozesse

Race Conditions

- Situationen, in denen das „Wettrennen“ (race) der Prozesse beim Zugriff auf gemeinsame Ressourcen Auswirkungen auf das Ergebnis eines Programmlaufs hat.
- Durch Synchronisationen werden „race conditions“ vermieden. Das Wettrennen unter den Prozessen wird eingeschränkt.
- Gefahren durch unpassende Synchronisationen
 - Verklemmungen (deadlocks)
 - Aushungerungen (starvations)





Synchronisationskonstrukte: Semaphore (Dijkstra 1965)

Ein Semaphor ist ein abstrakter Datentyp mit

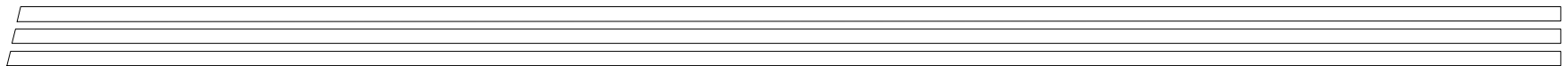
- nicht-negativer Integer-Variablen (Semaphorzähler)
- zwei unteilbaren (atomaren) Operationen P und V
P => Passieren, V => Verlassen

Bei der Initialisierung wird dem Semaphor ein nicht-negativer Wert zugewiesen. Anschließend ist nur noch eine Manipulation mit den Operationen P und V möglich.

P(S):	Wenn $S > 0$,
atomar	dann $S := S - 1$
	sonst wird der Prozess, der P(S) ausführt, suspendiert

V(S):	Wenn Prozesse bei Ausführung von P(S) suspendiert wurden
atomar	dann reaktiviere einen Prozess
	sonst $S := S + 1$

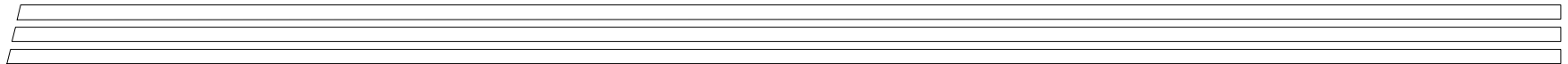
binäres Semaphor: Initialisierung mit 1

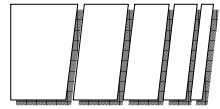




Semaphore in MPD

- Semaphor-Deklaration: `sem sem_def, sem_def`
- Semaphor-Definition: `sem id [subscripts] = expr`
 - einzelnes Semaphor
 - Feld von Semaphoren
- Operationen:
`P(sem_id [subscripts])`
`V(sem_id [subscripts])`

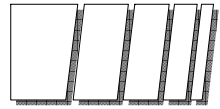




Wechselseitiger Ausschluss

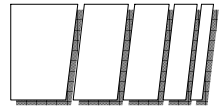
```
resource      Critical_Section ()
  const N := 20  # Anzahl Prozesse
  var  X := 0   # gemeinsame Variable
  sem mutex := 1 # Semaphor zum Schutz von X
  process p (i:= 1 to N)
    # non-critical section
    ...
    # critical section
    P(mutex)
    X:=X+1
    V(mutex)
    # non-critical section
    ...
  end
end
```

Warteschlange ist als
first-come-first-served
FIFO-Schlange organisiert.



Beispiel: MPD-Programm counter.mpd mit Semaphor

```
resource counter()
  int count = 0; sem mutex := 1;
  # increment count by 100
  process inc1000 [id = 1 to 10] {
    int local; int top = 100
    for [j=1 to id] {
      # increment global counter - critical section
      P(mutex)
      local = count; writes(id,": get counter = ", local); write()
      for [k = 1 to top] { local += 1 }; nap(int(random()*100))
      count = local; writes(id,": put counter = ", local); write()
      V(mutex)
      # wait for some time - non-critical section
      nap(int(random()*100))
    }
  }
  final { write(count) }
  _____
  _____
  _____
end counter
```



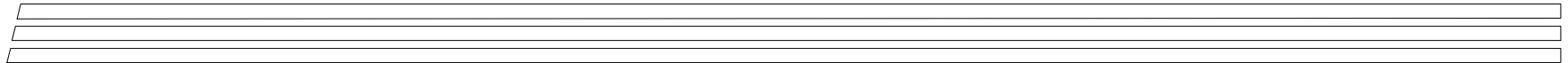
Einseitige Synchronisation: Erzeuger/Verbraucher-Problem

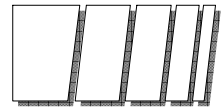
Erzeuger produziert →
Annahme: unbeschränkter Puffer

Verbraucher konsumiert

```
resource Producer-Consumer ();  
...  
sem full = 0; sem mutex = 1;  
...  
process producer ()  
  var item : int  
  while (true) {  
    produce (item)  
    P(mutex)  
    enter (item)  
    V(mutex)  
    V(full) }  
  }
```

```
...  
process consumer ()  
  var item : int  
  while (true) {  
    P(full)  
    P(mutex)  
    remove (item)  
    V(mutex)  
    consume (item) }  
  }
```





Zyklische Synchronisation: $P1 > P2 > P3 \dots$

```
resource      Critical_Section ()
  const N := 20  # Anzahl Prozesse
  var  X := 0   # gemeinsame Variable
  sem mutex[N] := (1, [N-1] 0) # Semaphorfeld
  process p (i:= 1 to N)
    # non-critical section
    ...
    # critical section
    P(mutex[i])
    X:=X+1
    V(mutex[(i mod N)+1])
    # non-critical section
    ...
  end
end
```



Fallstudie: Leser-/Schreiber-Problem

Mehrere Prozesse arbeiten auf gemeinsamem Speicherbereich.

Gleichzeitige Lesezugriffe sind erlaubt. → CREW (concurrent read

Schreibzugriffe müssen exklusiv erfolgen. exclusive write)

Lösungsansatz [Courtois, Heymans, Parnas 71, ACM]

Idee: Verwalte Zähler readcount für Leseranzahl

→ 2 Semaphore: sem rcount_mutex := 1 (Schutz für readcount)
sem writing := 1 (Sperrung für exklusiven Schreibzugriff)

Schreibprozesse:

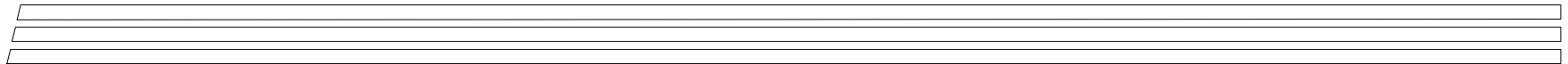
```
process writer ()  
  while (true) {  
    <Daten erzeugen>  
    P(writing)  
    <Daten schreiben>  
    V(writing) }  
end
```

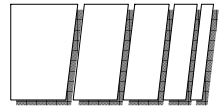
Leseprozesse

```
process reader ()
  while (true) {
    P(rcount_mutex)
    if readcount == 0 { P(writing) }
    readcount += 1
    V(rcount_mutex)
    <Daten lesen>
    P(rcount_mutex)
    readcount -= 1
    if readcount == 0 { V(writing) }
    V(rcount_mutex)
  }
end
```

Leseranmeldung:
Erster Leser besorgt
Speicherfreigabe.

Leserabmeldung:
Letzter Leser gibt
Speicher frei.

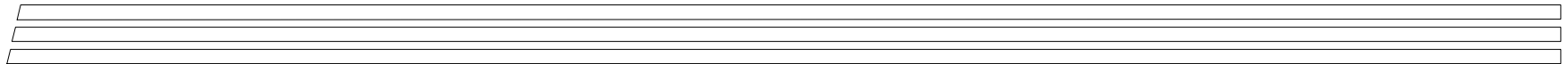




Korrektheit

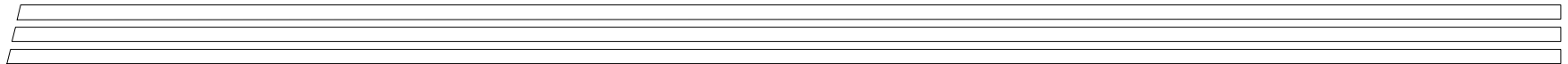
Das Semaphor writing schützt den Speicherbereich.

- Schreiber aktiv => writing ist gesetzt
 - Kein weiterer Schreiber kann passieren.
 - Erster Leser blockiert bei P(writing).
 - Weitere Leser blockieren bei P(rcount_mutex).
- Leser aktiv => writing ist durch ersten Leser gesetzt.
 - Schreiber wird bei P(writing) blockiert.
 - Weitere Leser passieren writing nicht, sondern erhöhen nur den Lesezähler.



Problem: Schreiberaushung

- Wenn ständig neue Leser hinzukommen, wird readcount nie Null und die Schreiber erhalten keinen Zugang zum kritischen Bereich.
 - Besser: Blockiere neue Leser, sobald ein Schreiber wartet.
 - Führe neuen Zähler writecount für Leser und (wartende) Schreiber ein.
 - neue Semaphore:
 - sem wcount_mutex = 1 (Schutz für Schreiberzähler)
 - sem reading = 1 (Sperrung für Leser, falls Schreiber warten)
- => zusätzliche Anmeldung für Schreiberprozesse,
um neue Leser zu stoppen



Schreiberan- und -abmeldung

```
process writer ()  
  while (true) {  
    <Daten erzeugen>  
    P(writing)  
    <Daten schreiben>  
    V(writing)  
  }  
end
```

```
P(wcount_mutex)  
if writecount == 0  
  { P(reading) }  
writecount += 1  
V(wcount_mutex)  
P(writing)
```

```
P(wcount_mutex)  
writecount -= 1  
if writecount == 0  
  { V(reading) }  
V(wcount_mutex)  
V(writing)
```


Modifikation der Leseranmeldung

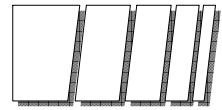
```
process reader ()
  while (true) {
    P(reading)
    P(rcount_mutex)
    if readcount == 0 { P(writing) }
    readcount += 1
    V(rcount_mutex)
    V(reading)
    <Daten lesen>
    P(rcount_mutex)
    readcount -= 1
    if readcount == 0 { V(writing) }
    V(rcount_mutex)
  }
```

blockiert neue Leser, falls

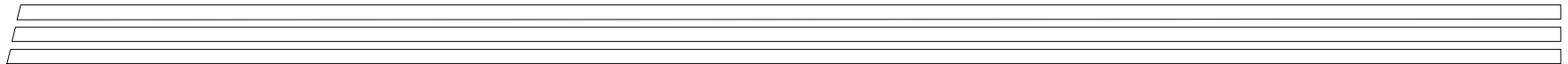
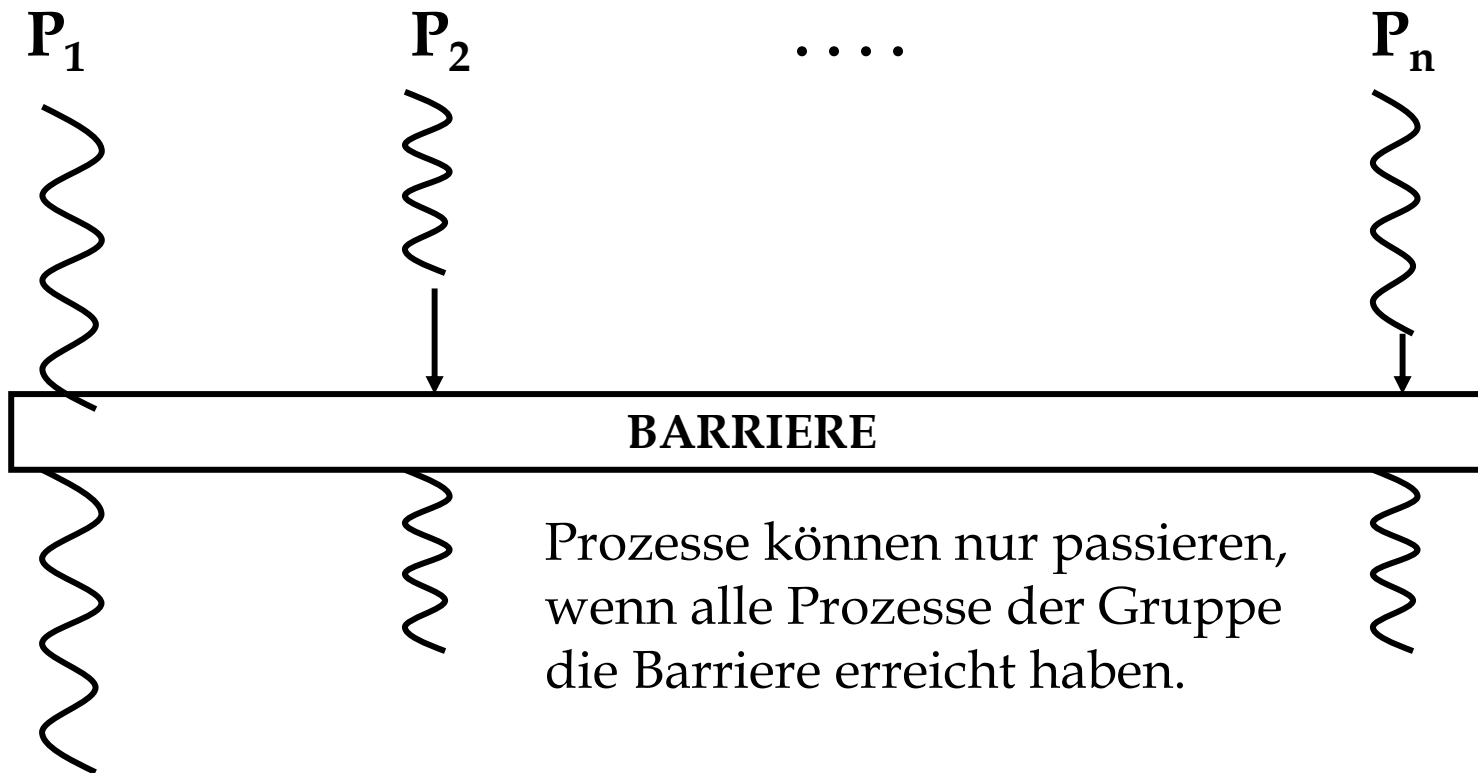
- Schreiber wartet oder
- Leser bei Anmeldung

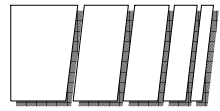
damit erster Schreiber nicht blockiert wird

end

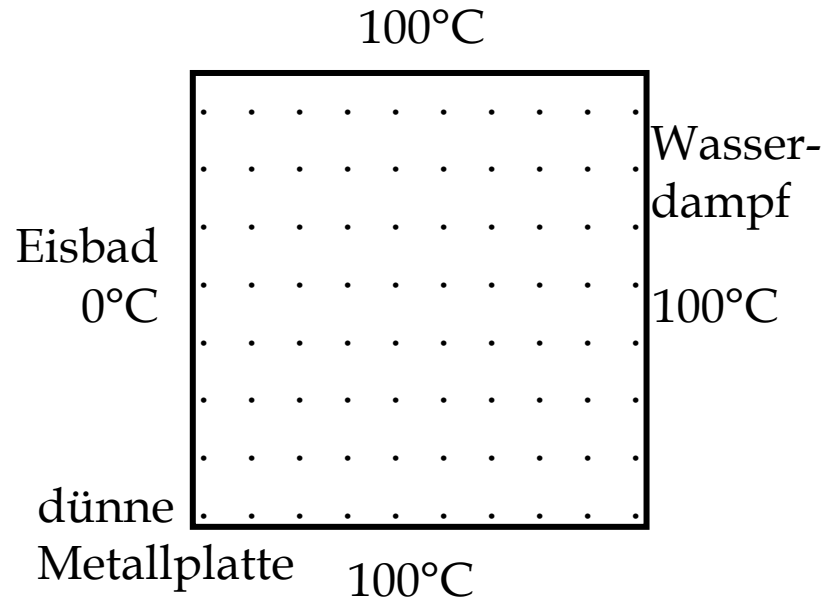


Barriersynchronisation





Bsp: Iterationsverfahren zum Lösen partieller Differentialgleichungen



zweidimensionales
Temperaturverteilungsproblem:
Ermittle die Temperaturverteilung
an den Gitterpunkten im stabilen
Zustand

Im stabilen Zustand gilt:

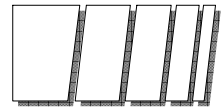
$$\varphi_{x,y} = 1/4 (\varphi_{x-1,y} + \varphi_{x+1,y} + \varphi_{x,y-1} + \varphi_{x,y+1})$$

Iterationsverfahren nach Jacobi (1845) – Gesamtschrittverfahren:

$\varphi_{x,y}^0$ = geschätzter Wert, Anfangswert

$$\varphi_{x,y}^{i+1} = 1/4 (\varphi_{x-1,y}^i + \varphi_{x+1,y}^i + \varphi_{x,y-1}^i + \varphi_{x,y+1}^i)$$

$fn^2/2$ Iterationen garantieren Fehler unter 10^{-f} bei Problemgröße n (= #Gitterpunkte)⁸⁵



Paralleles MPD-Programm mit co ... oc

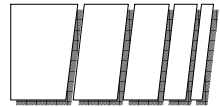
```
resource Jacobi()  
  const int n = 5; const int f = 3; int numiter  
  real a [0:n+1,0:n+1], b [0:n+1,0:n+1]  
  ...  
  # Iteration zur Bestimmung der Werte im stabilen Zustand  
  for [k=1 to numiter] {  
    # 1. Phase : Neuberechnung der Werte  
    co [i=1 to n] compute_row(i) oc  
  
    # 2. Phase : Update  
    co [i=1 to n] update_row(i) oc  
  }  
  ...  
end
```

Analyse:

neue Prozesse für jede Iteration und jede der beiden Phasen

besser:

Prozesse nur einmal erzeugen; Synchronisation mittels Barriere



Lineare Barriere mittels Zählvariable

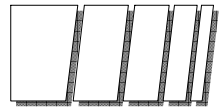
- einfachste Form der Barriere
- Verwaltung eines Zählers
- Sperren aller aufrufenden Prozesse, bis Zähler Maximalwert erreicht, danach Freigabe aller Prozesse
- mit Semaphoren:
 - sem arrival = 1
(Freigabe des Barrierenzugangs)
 - sem departure = 0
(Sperren des Barrierenabgangs)
 - var count : int = 0

```
global barriere
  sem arrival = 1, departure = 0;
  int count = 0
  op barrier(val int n)

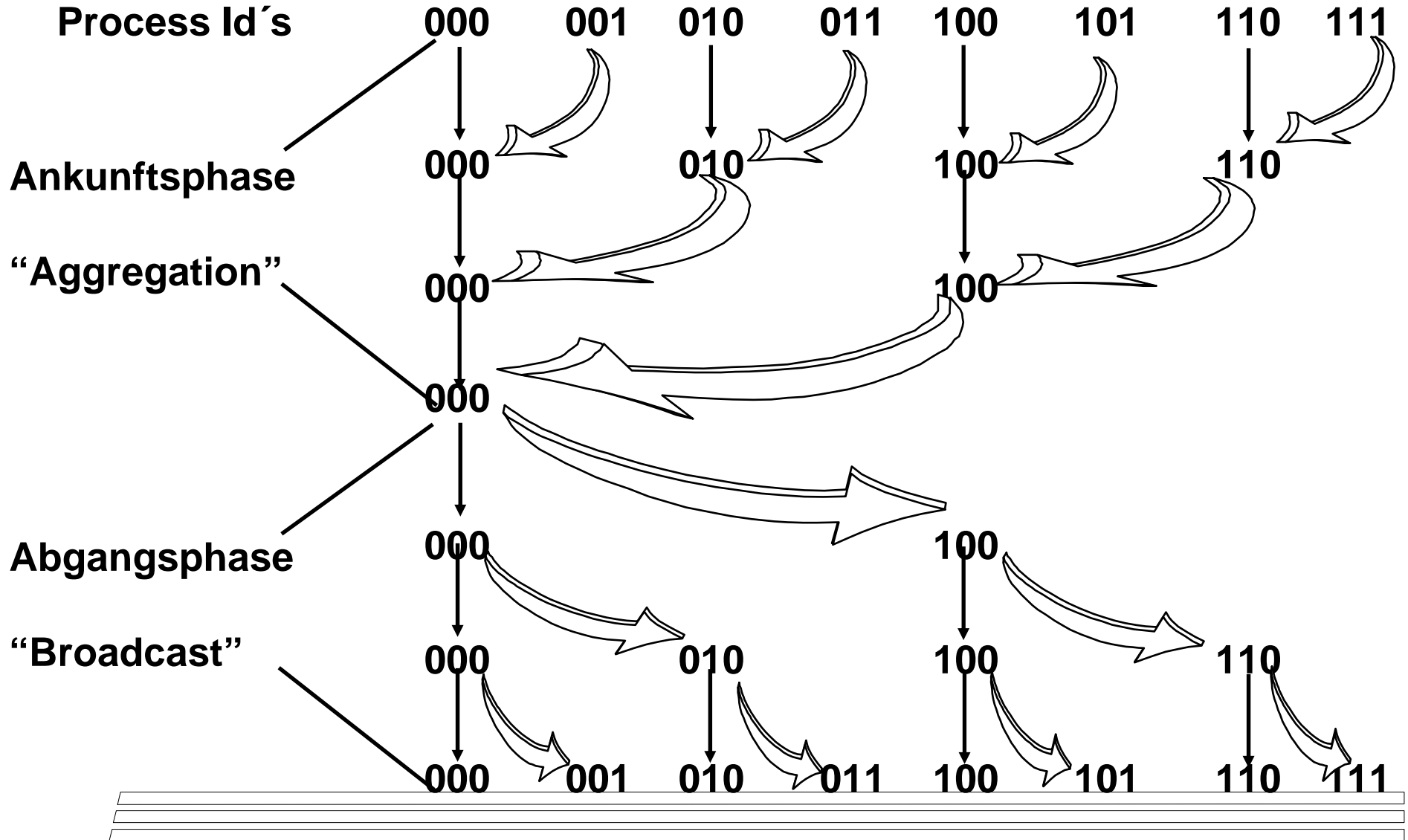
body barriere
proc barrier (n) {
  # Ankunftsphase
  P (arrival); count += 1
  if (count < n) { V(arrival) }
                else { V(departure) }
  # Abgangsphase
  P(departure); count -= 1
  if (count > 0) { V(departure) }
                else { V(arrival) }
}
end barriere
```

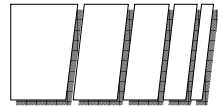
Modifiziertes MPD-Programm

```
resource Jacobi()  
  const int n = 5; const int f = 3; int numiter  
  real a [0:n+1,0:n+1], b [0:n+1,0:n+1]  
  ...  
  process row [i=1 to n] {  
    # Iteration  
    for [k=1 to numiter] {  
      # 1. Phase : Neuberechnung der Werte  
      compute_row(i)  
      call barriere.barrier(n) # SYNCHRONISATION  
      # 2. Phase : Update  
      update_row(i)  
      call barriere.barrier(n) # SYNCHRONISATION  
    } }  
  ...  
end
```



Turnierbarriere mit Aufwand $O(\log n)$





Turnierbarriere in MPD

```
global barriere2
  const int n = 8 # Anzahl Prozesse
  sem b[0:n-1] = ([n] 0) # Feld von Barrierensemaphoren
  op barrier(val int myid, val int n)
body barriere2
proc barrier (myid,n) {
  int pos = 1 # Bitwertigkeiten
  # Ankunftsphase
  while ((myid / pos) mod 2 == 0 & pos < n) {
    P (b[myid])      # Warte auf Partner
    pos *= 2
  }
  if (myid != 0) {
    V(b[myid-pos])  # Melde Ankunft an Partner
    P(b[myid])
  }
  # Abgangsphase
  while ( pos > 1 ) { pos = pos / 2; V(b[myid+pos]) }
}
end barriere2
```



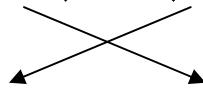


Symmetrische Barriere

- hier nur für 2 Prozesse mit 2 Semaphoren

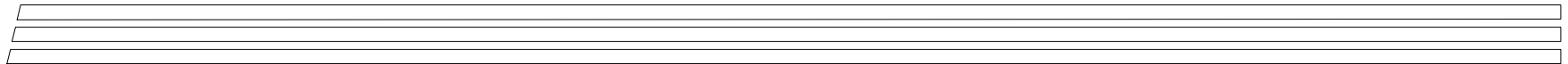
sem b1 = 0; sem b2 = 0

P1: V(b2); P(b1)



P2: V(b1); P(b2)

- allgemein: Butterfly-Schema, Aufwand $O(\log n)$



Vor- und Nachteile von Semaphoren

Vorteile:

- einfach
- effizient zu realisieren

Nachteile:

- niedriges Abstraktionsniveau
- fehleranfällige Programmierung
 - fehlende P-Operation => kein wechselseitiger Ausschluß
 - fehlende V-Operation => mögliche Verklemmung
- unstrukturierte Programmierung
 - P- und V-Operationen über das ganze Programm verstreut, z.B. bei bedingter Synchronisation

