

Analysis III, SoSe 2011 - Lösung Blatt 7

7.1. Sei $G \subset \mathbb{R}^n$ sternförmiges Gebiet und ω stetige 1-Form auf G . Zeige, dass folgende Aussagen äquivalent sind:

(i) Für alle geschlossenen Wege γ in G ist $\int_{\gamma} \omega = 0$.

(ii) Für alle Dreiecke $\Delta \subset G$ ist $\int_{\partial \Delta} \omega = 0$.

Beweis: (i) $\Rightarrow$ (ii) Klar, da für jedes Dreieck $\Delta \subset G$ gilt:
 $\partial \Delta$ ist geschlossener Weg in G .

(ii) $\Rightarrow$ (i) • Sei $z \in G$ ein Zentrum des sternförmigen Gebietes. Setze

$$F: G \rightarrow \mathbb{R}, \quad x \mapsto \int_{[z,x]} \omega$$

wobei $[z,x]$ den Weg $t \mapsto (1-t)z + tw$ bezeichne (gerade Verbindungsstrecke von z nach $x \Rightarrow$ Weg in G , da G sternförmig!).

• Genügt zu zeigen: $dF = \omega$, denn ist γ geschlossener Weg in G , dann:

$$\int_{\gamma} \omega = \int_{\gamma} dF = F(\gamma(b)) - F(\gamma(a)) = 0 \quad (\gamma: [a,b] \rightarrow G).$$

• Sei $\omega = \sum_{i=1}^n a_i dx_i$ und $p \in G$ fixiert. $\Rightarrow \exists$ Kugel $B \subset G$ um p .

$\Rightarrow \forall y \in B$ ist das Dreieck Δ mit Eckpunkten z, p und y in G enthalten (da G sternförmig!). Also:

$$F(y) = \int_{[z,y]} \omega = \int_{[z,y]} \omega + \underbrace{\int_{\partial \Delta} \omega}_{=0} = \int_{[z,y]} \omega + \int_{[z,p]} \omega + \int_{[p,y]} \omega + \int_{[y,z]} \omega$$

$$= \int_{[z,p]} \omega + \int_{[p,y]} \omega$$

$$= F(p) + \int_{[p,y]} \omega$$

Also: $\forall y \in B$ ist $F(y) = F(p) + \int_{[p,y]} \omega$.

Sei nun $j \in \{1, \dots, n\}$ fixiert. Für geeignetes $\varepsilon > 0$ ist $p + te_j \in B$ für alle $t \in (-\varepsilon, \varepsilon)$, also

$$\begin{aligned} F(p + te_j) - F(p) &= \int_{[p, p+te_j]} \omega = \int_0^t \alpha^* \omega \quad \text{mit} \quad \begin{array}{l} \alpha: [0, t] \rightarrow G \\ s \mapsto p + se_j \end{array} \\ &= \int_0^t \sum_{i=1}^n a_i(p + se_j) \cdot \underbrace{\frac{\partial x^i}{\partial s}(s)}_{= \delta_{ij}} ds \\ &= \int_0^t a_j(p + se_j) ds \end{aligned}$$

Also ist (HDI $\forall$) $F(p + te_j)$ für $t \in (-\varepsilon, \varepsilon)$ differenzierbar (d.h. $\frac{\partial F}{\partial x_j}(p)$ existiert) und es folgt:

$$\frac{\partial F}{\partial x_j}(p) = \left. \frac{d}{dt} (F(p + te_j)) \right|_{t=0} = a_j(p + 0 \cdot e_j) = a_j(p).$$

Da $p \in G$ und $j \in \{1, \dots, n\}$ beliebig war, folgt:

$$a_i = \frac{\partial F}{\partial x_i} \quad \text{auf } G \quad \forall 1 \leq i \leq n$$

d.h. $dF = \omega$.



7.2. Es sei

$$\omega_1 = (x^2 - yz) dx + (y^2 - xz) dy - xy dz$$

$$\omega_2 = \omega_1 + 2xy dz.$$

Bestimme eine Stammfunktion für ω_1 auf dem $\mathbb{R}^3$. Ist ω_2 geschlossen? Berechne ferner die Integrale von ω_1 und ω_2 entlang der Schraubenlinie $\gamma(t) = (\cos(t), \sin(t), ct)$, $t \in [0, 2\pi]$ für $c > 0$.

Dazu:

• Setze für $p \in \mathbb{R}^3$: $F(p) := \int_{[0,p]} \omega_1$ wobei $[0,p]$ der Weg $t \mapsto tp$, $t \in [0,1]$ sei.

Dann:

$$\begin{aligned} F(p) &= \int_{[0,p]} \omega_1 = \int_0^1 ((t^2 p_1^2 - t^2 p_2 p_3) p_1 + (t^2 p_2^2 - t^2 p_1 p_3) p_2 - t^2 p_1 p_2 p_3) dt \\ &= (p_1^3 - p_1 p_2 p_3 + p_2^3 - p_1 p_2 p_3 - p_1 p_2 p_3) \int_0^1 t^2 dt \\ &= (p_1^3 + p_2^3 - 3p_1 p_2 p_3) \cdot \frac{1}{3} \end{aligned}$$

Also: $F(x,y,z) = \frac{1}{3}(x^3 + y^3 - 3xyz)$. Es ist

$$\frac{\partial F}{\partial x}(x,y,z) = \frac{1}{3}(3x^2 - 3yz) = x^2 - yz$$

$$\frac{\partial F}{\partial y}(x,y,z) = \frac{1}{3}(3y^2 - 3xz) = y^2 - xz$$

$$\frac{\partial F}{\partial z}(x,y,z) = \frac{1}{3}(-3xy) = -xy.$$

Also: $dF = \omega_1$ d.h. F ist eine Stammfunktion von ω_1 .

- $\omega_2 = \omega_1 + 2xy dz = (x^2 - yz) dx + (y^2 - xz) dy + xy dz$

Sei $\omega_2 =: a_1 dx + a_2 dy + a_3 dz$. Dann ist ω_2 geschlossen, falls

$$\frac{\partial a_1}{\partial y} = \frac{\partial a_2}{\partial x}, \quad \frac{\partial a_1}{\partial z} = \frac{\partial a_3}{\partial x} \quad \text{und} \quad \frac{\partial a_2}{\partial z} = \frac{\partial a_3}{\partial y} \quad \text{gilt.}$$

Es ist

$$\frac{\partial a_1}{\partial z} = -y \quad \text{und} \quad \frac{\partial a_3}{\partial x} = +y.$$

$\Rightarrow \omega_2$ ist nicht geschlossen.

- Da F Stammfunktion von ω_1 ist, folgt:

$$\begin{aligned} \int_{\gamma} \omega_1 &= F(\gamma(2\pi)) - F(\gamma(0)) = F((1, 0, c 2\pi)) - F((1, 0, 0)) \\ &= \frac{1}{3} (1 + 0 - 0) - \frac{1}{3} (1 + 0 - 0) \\ &= 0. \end{aligned}$$

Damit:

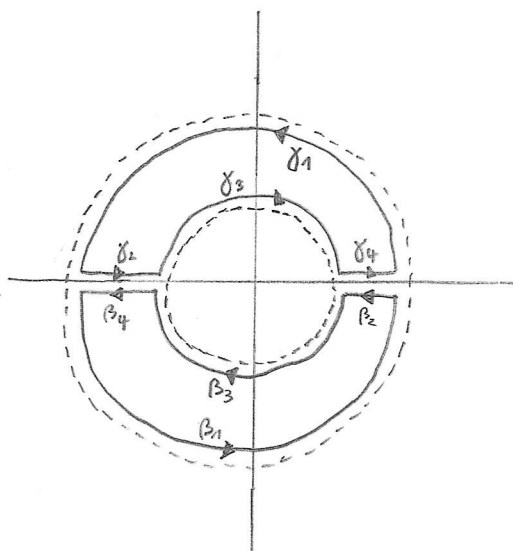
$$\begin{aligned} \int_{\gamma} \omega_2 &= \int_{\gamma} (\omega_1 + 2xy dz) = \underbrace{\int_{\gamma} \omega_1}_{=0} + \int_{\gamma} 2xy dz \\ &= \int_{\gamma} 2xy dz = \int_0^{2\pi} 2 \cos(t) \sin(t) \cdot c \, dt \\ &= 2c \left(-\frac{1}{2} \cos^2(t) \right) \Big|_0^{2\pi} = 2c \left(-\frac{1}{2} + \frac{1}{2} \right) \\ &= 0. \end{aligned}$$



7.3. Sei $\omega = f dx + g dy$ stetig differenzierbare, geschlossene 1-Form auf $\mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$. Zeige: Ist ω beschränkt um 0, so ist $\int_{\partial E} \omega = 0$ (E die Einheitskreisscheibe).

Beweis:

- Sei S ein Kreis um $0 \in \mathbb{R}^2$ mit Radius $0 < \varepsilon < 1$, welcher (als Weg) im Uhrzeigersinn durchlaufen werde, ∂E werde entgegen dem Uhrzeigersinn durchlaufen. Wir "zerschneiden" $\mathbb{R}^2$ entlang der x -Achse und führen Wege wie folgt ein:



$\Rightarrow \partial E = \gamma_1 \cdot \beta_1$ und $S = \gamma_3 \cdot \beta_3$. Setze $\gamma = \gamma_1 \cdot \gamma_2 \cdot \gamma_3 \cdot \gamma_4$ und $\beta = \beta_1 \cdot \beta_2 \cdot \beta_3 \cdot \beta_4$

$\Rightarrow \gamma$ ist ein geschlossener Weg in $D_1 = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid x \neq 0 \text{ oder } y > 0\}$ und β ein geschlossener Weg in $D_2 = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid x \neq 0 \text{ oder } y < 0\}$

Da D_1 und D_2 sternförmige Gebiete sind (offenbar, mit Zentrum $(0,1)$ bzw. $(0,-1)$) und ω geschlossene 1-Form ist, folgt:

$$\int_{\gamma} \omega = 0 \quad \text{und} \quad \int_{\beta} \omega = 0.$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow 0 &= \int_{\gamma} \omega + \int_{\beta} \omega = \int_{\gamma_1} \omega + \underbrace{\int_{\gamma_2} \omega + \int_{\gamma_3} \omega + \int_{\gamma_4} \omega}_{= - \int_{\beta_4} \omega} + \int_{\beta_1} \omega + \int_{\beta_2} \omega + \int_{\beta_3} \omega + \underbrace{\int_{\beta_4} \omega}_{= - \int_{\gamma_4} \omega} \\ &= - \int_{\beta_4} \omega - \int_{\gamma_4} \omega \end{aligned}$$

$$= \int_{\gamma_1} \omega + \int_{\beta_1} \omega + \int_{\gamma_3} \omega + \int_{\beta_3} \omega$$

$$= \int_{\partial E} \omega + \int_S \omega$$

$$\Rightarrow \left| \int_{\partial E} \omega \right| = \left| \int_S \omega \right| \quad (*)$$

- Sei nun $0 < \varepsilon < 1$ beliebig und S ein Kreis um 0 mit Radius ε ,
 $S: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$
 $t \mapsto (\varepsilon \cos(t), \varepsilon \sin(t))$

Da $\omega = f dx + g dy$ um 0 beschränkt ist, $\exists M > 0$ mit

$$|f(p)| \leq M, \quad |g(p)| \leq M \quad \forall p \in E \setminus \{0\}$$

Setze $C := \int_0^{2\pi} (|\sin(t)| + |\cos(t)|) dt \Rightarrow C > 0$ Konstant.

Damit:

$$\left| \int_{\partial E} \omega \right| \stackrel{(*)}{=} \left| \int_S \omega \right| = \left| \int_0^{2\pi} f(S(t)) \cdot (-\varepsilon \sin(t)) + g(S(t)) \varepsilon \cos(t) dt \right|$$

$$\leq \varepsilon \int_0^{2\pi} \underbrace{|f(S(t))|}_{\leq M} |\sin(t)| + \underbrace{|g(S(t))|}_{\leq M} |\cos(t)| dt$$

$$\leq \varepsilon \cdot M \cdot C$$

Also: $\left| \int_{\partial E} \omega \right| \leq \varepsilon \cdot M \cdot C \quad \forall 0 < \varepsilon < 1$. Mit $\varepsilon \rightarrow 0$ folgt also

$$\left| \int_{\partial E} \omega \right| = 0 \quad \text{und damit} \quad \int_{\partial E} \omega = 0.$$



7.4. $U \subset \mathbb{R}^n$ offen, $p \in U$. $M := \{ \gamma: [0,1] \rightarrow U \mid \gamma \text{ stetig, } \gamma(0) = \gamma(1) = p \}$.

Für $\gamma_1, \gamma_2 \in M$ sei $\gamma_1 \sim \gamma_2$, falls γ_1 und γ_2 homotop sind
($\sim$ Äquivalenzrelation). Setze $\pi_1(U, p) := M / \sim$. Zeige:

a) $\pi_1(U, p)$ ist bezüglich $[\gamma_1] * [\gamma_2] := [\gamma_1 \cdot \gamma_2]$ eine Gruppe, wobei

$$\gamma_1 \cdot \gamma_2(t) := \begin{cases} \gamma_1(2t) & \text{falls } 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ \gamma_2(2t-1) & \text{falls } \frac{1}{2} \leq t \leq 1 \end{cases}$$

b) Ist U wegzusammenhängend und $p_0, p_1 \in U$, so ist $\pi_1(U, p_0) \cong \pi_1(U, p_1)$.

c) Sind $G_1 \subset \mathbb{R}^n$ und $G_2 \subset \mathbb{R}^m$ Gebiete, $p \in G_1$ und $f: G_1 \rightarrow G_2$ stetig,
so ist $f_*: \pi_1(G_1, p) \rightarrow \pi_1(G_2, f(p))$, $f_*([\gamma]) := [f \circ \gamma]$ ein
Gruppenhomomorphismus.

d) Ist $f: G_1 \rightarrow G_2$ Homöomorphismus, so ist f_* ein Isomorphismus.

Beweis:

a) • Zunächst ist $*$ wohldefiniert. Seien $\gamma_1 \sim \gamma_2$, $\tau_1 \sim \tau_2$ und A bzw. B
die entsprechenden Homotopien. Setze

$$C: [0,1] \times [0,1] \rightarrow U, \quad C(s,t) := \begin{cases} A(s, 2t) & \text{für } 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ B(s, 2t-1) & \text{für } \frac{1}{2} \leq t \leq 1 \end{cases}$$

Da $A(s, 2 \cdot \frac{1}{2}) = A(s, 1) = p = B(s, 0) = B(s, 2 \cdot \frac{1}{2} - 1)$ gilt $(\forall s)$ ist C stetig.
Außerdem:

$$C(s, 0) = A(s, 0) = p, \quad C(s, 1) = B(s, 1) = p \quad \forall s \quad \text{und}$$

$$C(0,t) = \left(\begin{cases} A(0, 2t) & \text{f. } 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ B(0, 2t-1) & \text{f. } \frac{1}{2} \leq t \leq 1 \end{cases} \right) = \left(\begin{cases} \gamma_1(2t) & \text{f. } 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ \tau_1(2t-1) & \text{f. } \frac{1}{2} \leq t \leq 1 \end{cases} \right) = \gamma_1 \cdot \tau_1(t)$$

$$C(1,t) = \left(\begin{cases} A(1, 2t) & \text{f. } 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ B(1, 2t-1) & \text{f. } \frac{1}{2} \leq t \leq 1 \end{cases} \right) = \left(\begin{cases} \gamma_2(2t) & \text{f. } 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ \tau_2(2t-1) & \text{f. } \frac{1}{2} \leq t \leq 1 \end{cases} \right) = \gamma_2 \cdot \tau_2(t).$$

$$\Rightarrow \gamma_1 \cdot \tau_1 \sim \gamma_2 \cdot \tau_2.$$

- Hilfsbehauptung: $\gamma \in M$, $\varphi: [0,1] \rightarrow [0,1]$ stetig mit $\varphi(0)=0$, $\varphi(1)=1$
 $\Rightarrow (\gamma \circ \varphi) \sim \gamma \quad (*)$

Dazu: Definieren $A: [0,1] \times [0,1] \rightarrow U$, $(s,t) \mapsto \gamma((1-s)t + s\varphi(t))$.

$\Rightarrow A$ ist stetig und $A(0,t) = \gamma(t)$, $A(1,t) = \gamma \circ \varphi(t)$,

$$A(s,0) = \gamma((1-s) \cdot 0 + s \cdot \underbrace{\varphi(0)}_{=0}) = \gamma(0) = p$$

$$A(s,1) = \gamma((1-s) \cdot 1 + s \cdot \underbrace{\varphi(1)}_{=1}) = \gamma(1) = p.$$

$\Rightarrow A$ ist Homotopie zwischen γ und $\gamma \circ \varphi$.

- Setze $e: [0,1] \rightarrow U$, $e(t) = p \quad \forall t \in [0,1]$. Ist $\gamma \in M$ beliebig, dann:

$$e \cdot \gamma(t) = \begin{pmatrix} \begin{cases} e(2t) & \text{f. } 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ \gamma(2t-1) & \text{f. } \frac{1}{2} \leq t \leq 1 \end{cases} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \begin{cases} p & \text{f. } 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ \gamma(2t-1) & \text{f. } \frac{1}{2} \leq t \leq 1 \end{cases} \end{pmatrix} = \gamma \circ \varphi(t)$$

$$\text{mit } \varphi(t) := \begin{cases} 0 & \text{falls } 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ 2t-1 & \text{falls } \frac{1}{2} \leq t \leq 1 \end{cases} \quad (*) \Rightarrow e \cdot \gamma = \gamma \circ \varphi \sim \gamma.$$

Analog: $\gamma \cdot e \sim \gamma$, d.h. $[e] \in \pi_1(U, p)$ ist neutrales Element.

- Sei $\gamma \in M$. Definieren $\gamma^- := \gamma(1-t)$. $\Rightarrow \gamma^- \in M$ und

$$\gamma \cdot \gamma^-(t) = \begin{pmatrix} \begin{cases} \gamma(2t) & \text{f. } 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ \gamma(1-(2t-1)) & \text{f. } \frac{1}{2} \leq t \leq 1 \end{cases} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \begin{cases} \gamma(2t) & \text{f. } 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ \gamma(2(1-t)) & \text{f. } \frac{1}{2} \leq t \leq 1 \end{cases} \end{pmatrix}$$

$$\text{Definieren: } A(s,t) := \begin{cases} \gamma(2t(1-s)) & \text{f. } 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ \gamma(2(1-t)(1-s)) & \text{f. } \frac{1}{2} \leq t \leq 1 \end{cases} \Rightarrow A \text{ stetig}$$

und $A(0,t) = \gamma \cdot \gamma^-(t)$, $A(1,t) = e(t)$, $A(s,0) = p = A(s,1)$, d.h. $\gamma \cdot \gamma^- \sim e$

Analog: $\gamma^- \cdot \gamma \sim e$. Also: Invers zu $[\gamma]$ ist $[\gamma^-]$.

- Zeigen nun noch: $*$ ist assoziativ. Seien $u, v, w \in M$. Dann (ausrechnen):

$$(u \cdot v) \cdot w(t) = \begin{cases} u(4t) & \text{f. } 0 \leq t \leq \frac{1}{4} \\ v(4t-1) & \text{f. } \frac{1}{4} \leq t \leq \frac{1}{2} \\ w(2t-1) & \text{f. } \frac{1}{2} \leq t \leq 1 \end{cases} \quad \text{und} \quad u \cdot (v \cdot w)(t) = \begin{cases} u(2t) & \text{f. } 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ v(4t-2) & \text{f. } \frac{1}{2} \leq t \leq \frac{3}{4} \\ w(4t-3) & \text{f. } \frac{3}{4} \leq t \leq 1 \end{cases}.$$

Definieren $\psi: [0,1] \rightarrow [0,1]$,

$$\psi(t) := \begin{cases} 2t & 0 \leq t \leq \frac{1}{4} \\ t + \frac{1}{4} & \frac{1}{4} \leq t \leq \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2}t + \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \leq t \leq 1 \end{cases} \Rightarrow \psi \text{ ist stetig, } \psi(0)=0, \psi(1)=1.$$

Außerdem ist $\psi([0, \frac{1}{4}]) = [0, \frac{1}{2}]$, $\psi([\frac{1}{4}, \frac{1}{2}]) = [\frac{1}{2}, \frac{3}{4}]$, $\psi([\frac{1}{2}, 1]) = [\frac{3}{4}, 1]$

und durch Einsetzen sieht man: $(U \cdot V) \cdot W = (U \cdot (V \cdot W)) \circ \psi$

$\stackrel{(*)}{\Rightarrow} (U \cdot V) \cdot W \sim U \cdot (V \cdot W)$ d.h. $*$ ist assoziativ.

Insgesamt: $\pi_1(U, p)$ ist eine Gruppe.

b) U ist wegzusammenhängend, sei α ein Weg von p_0 nach p_1 .

Definiere " $\cdot$ " und " $^{-}$ " analog zu a),

$$f: \pi_1(U, p_1) \rightarrow \pi_1(U, p_0), [\gamma] \mapsto [\alpha \cdot \gamma \cdot \alpha^{-}]$$

(Wohldefiniertheit klar: Berechne $\alpha \cdot \gamma \cdot \alpha^{-}$ und "baue" Homotopie A zwischen γ_1 und γ_2 im "mittleren Stück" ein.).

$$\begin{aligned} f([\gamma] * [\tau]) &= f([\gamma \cdot \tau]) = [\alpha \cdot \gamma \cdot \tau \cdot \alpha^{-}] = [\alpha \cdot \gamma \cdot \underbrace{\tau \cdot \alpha^{-}}_{=e} \cdot \alpha^{-}] \\ &= [\alpha \cdot \gamma \cdot \alpha^{-}] * [\alpha \cdot \tau \cdot \alpha^{-}] = f([\gamma]) * f([\tau]). \end{aligned}$$

$\Rightarrow f$ ist Gruppenhomomorphismus.

Analog haben wir den Gruppenhomomorphismus $\bar{f}: \pi_1(U, p_0) \rightarrow \pi_1(U, p_1)$,

$$\bar{f}([\gamma]) = [\alpha^{-} \cdot \gamma \cdot \alpha]. \text{ Es ist } f \circ \bar{f}([\gamma]) = f([\alpha^{-} \cdot \gamma \cdot \alpha]) = [\alpha \cdot \alpha^{-} \cdot \gamma \cdot \alpha \cdot \alpha^{-}] = [\gamma]$$

und analog $\bar{f} \circ f = \text{id}$.

$\Rightarrow f$ ist Isomorphismus, also $\pi_1(U, p_0) \cong \pi_1(U, p_1)$.

c) Zunächst ist f_* wohldefiniert (Argument wie in a)).

$$\begin{aligned} f_*([\gamma] * [\tau]) &= f_*([\gamma \cdot \tau]) = [f \circ \gamma \cdot \tau] = [(f \circ \gamma) \cdot (f \circ \tau)] \\ &= [f \circ \gamma] * [f \circ \tau] = f_*([\gamma]) * f_*([\tau]). \end{aligned}$$

d) f Homöomorphismus $\Rightarrow f^{-1}$ ist stetig.

$$(f^{-1})_* \circ f_*([\gamma]) = (f^{-1})_*([f \circ \gamma]) = [f^{-1} \circ f \circ \gamma] = [\gamma] \Rightarrow (f^{-1})_* \circ f_* = \text{id}.$$

Analog: $f_* \circ (f^{-1})_* = \text{id} \Rightarrow f_*$ ist Isomorphismus. ■