

Analysis II, WiSe 2012\2013 - Lösung Blatt 2

2.1. (i). Es ist:

$$T_2[f, 1](x) = \frac{f(1)}{0!} + \frac{f'(1)}{1!}(x-1) + \frac{f''(1)}{2!}(x-1)^2$$

Voraussetzung

$$\downarrow \\ = -1 + 2(x-1) + 3(x-1)^2$$

$$\Rightarrow f(1) = -1, \quad f'(1) = 2, \quad f''(1) = 6$$

Außerdem:

$$T_2[g, 0](x) = \frac{g(0)}{0!} + \frac{g'(0)}{1!}x + \frac{g''(0)}{2!}x^2$$

Voraussetzung

$$\downarrow \\ = 1 - x + 5x^2$$

$$\Rightarrow g(0) = 1, \quad g'(0) = -1, \quad g''(0) = 10$$

• Wir berechnen:

$$T_2[h, 0](x) = \frac{h(0)}{0!} + \frac{h'(0)}{1!}x + \frac{h''(0)}{2!}x^2$$

$$h(0) = f(g(0)) = f(1) = -1$$

$$h'(x) = f'(g(x)) \cdot g'(x) \Rightarrow h'(0) = f'(g(0)) \cdot g'(0) = f'(1) \cdot (-1) \\ = -2$$

$$h''(x) = f''(g(x)) \cdot (g'(x))^2 + f'(g(x)) \cdot g''(x)$$

$$\Rightarrow h''(0) = f''(g(0)) \cdot (g'(0))^2 + f'(g(0)) \cdot g''(0)$$

$$= f''(1) \cdot (-1)^2 + f'(1) \cdot 10 = 6 + 2 \cdot 10 = 26$$

Also erhalten wir

$$T_2[h,0](x) = \frac{-1}{1} + \frac{-2}{1}x + \frac{26}{2}x^2 = -1 - 2x + 13x^2.$$

(ii) • Zeigen per Induktion:

$\forall n \in \mathbb{N} \cup \{0\}$ ist

$$\cos^{(4n)}(x) = \cos(x), \quad \cos^{(4n+1)}(x) = -\sin(x) \quad (*)$$

$$\cos^{(4n+2)}(x) = -\cos(x), \quad \cos^{(4n+3)}(x) = \sin(x)$$

Induktionsanfang: $n=0$

$$\cos^{(0)}(x) = \cos(x), \quad \cos^{(1)}(x) = \cos'(x) \stackrel{vL}{=} -\sin(x)$$

$$\cos^{(2)}(x) = -\sin'(x) \stackrel{vL}{=} -\cos(x), \quad \cos^{(3)}(x) = -\cos'(x) = \sin(x) \quad \text{ok.}$$

Induktionsschritt: „ $n \rightarrow n+1$ “

$$\cos^{(4(n+1))}(x) = \cos^{(4n+4)}(x) = \cos^{((4n+3)+1)}(x) \stackrel{i.v.}{=} \sin'(x) = \cos(x)$$

Damit:

$$\cos^{(4(n+1)+1)}(x) = \cos'(x) = -\sin(x)$$

$$\cos^{(4(n+1)+2)}(x) = -\sin'(x) = -\cos(x)$$

$$\cos^{(4(n+1)+3)}(x) = -\cos'(x) = \sin(x) \quad \text{ok.}$$

Also ist (*) gezeigt.

• Aus (*) folgt für $x=\pi$ insbesondere: $\forall n \in \mathbb{N} \cup \{0\}$ ist

$$\cos^{(4n)}(\pi) = \cos(\pi) = -1$$

$$\cos^{(4n+1)}(\pi) = -\sin(\pi) = 0$$

$$\cos^{(4n+2)}(\pi) = -\cos(\pi) = 1$$

$$\cos^{(4n+3)}(\pi) = \sin(\pi) = 0$$

(**)

Also erhalten wir als Taylorreihe:

$$T[\cos, \pi](x) = \sum_{K=0}^{\infty} \frac{\cos^{(K)}(\pi)}{K!} (x-\pi)^K \stackrel{\substack{\uparrow \\ \cos^{(K)}(\pi)=0 \\ \text{für } K \text{ ungerade, vgl. (**)}}}{=} \sum_{K=0}^{\infty} \frac{\cos^{(2K)}(\pi)}{(2K)!} (x-\pi)^{2K}$$

Da wegen (**) außerdem

$$\cos^{(2K)}(\pi) = \begin{cases} 1 & \text{falls } K \text{ ungerade} \\ -1 & \text{falls } K \text{ gerade} \end{cases}$$
$$= (-1)^{K+1}$$

gilt, erhalten wir:

$$T[\cos, \pi](x) = \sum_{K=0}^{\infty} \frac{(-1)^{K+1}}{(2K)!} (x-\pi)^{2K}$$

• Konvergenz der Taylorreihe: Sei $x \in \mathbb{R}$ beliebig.

Ist $n \in \mathbb{N}$, dann gibt es nach Lagrange ein $\eta \in \mathbb{R}$ (zwischen π und x) mit

$$\cos(x) = T_{2n}[\cos, \pi](x) + \frac{\cos^{(2n+1)}(\eta)}{(2n+1)!} (x-\pi)^{2n+1}$$
$$= \sum_{K=0}^n \frac{(-1)^{K+1}}{(2K)!} (x-\pi)^{2K} + \frac{\cos^{(2n+1)}(\eta)}{(2n+1)!} (x-\pi)^{2n+1}$$

Also:

$$\left| \cos(x) - \sum_{K=0}^n \frac{(-1)^{K+1}}{(2K)!} (x-\pi)^{2K} \right| = \left| \frac{\cos^{(2n+1)}(\eta)}{(2n+1)!} (x-\pi)^{2n+1} \right|$$

$$= \frac{|\cos^{(2n+1)}(\eta)|}{(2n+1)!} |x-\pi|^{2n+1} \stackrel{(**)}{=} \frac{|\sin(\eta)|}{(2n+1)!} |x-\pi|^{2n+1}$$

$$\stackrel{|\sin(\eta)| \leq 1}{\downarrow} \leq \frac{|x-\pi|^{2n+1}}{(2n+1)!}$$

Also haben wir

$$\left| \cos(x) - \sum_{k=0}^n \frac{(-1)^{k+1}}{(2k)!} (x-\pi)^{2k} \right| \leq \frac{|x-\pi|^{2n+1}}{(2n+1)!} \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

Da die Exponentialreihe für $|x-\pi|$ konvergiert, ist

$\left(\frac{|x-\pi|^n}{n!} \right)_{n \in \mathbb{N}}$ eine Nullfolge.

Zu vorgegebenem $\varepsilon > 0$ finden wir also ein $N \in \mathbb{N}$ mit

$$\frac{|x-\pi|^{2n+1}}{(2n+1)!} = \left| \frac{|x-\pi|^{2n+1}}{(2n+1)!} \right| < \varepsilon \quad \forall n \geq N$$

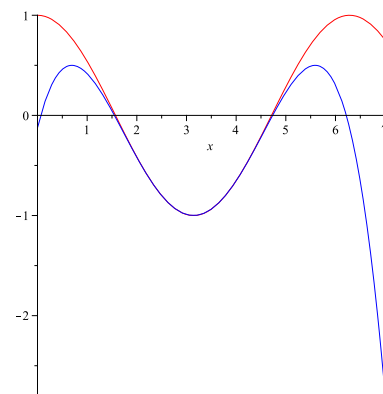
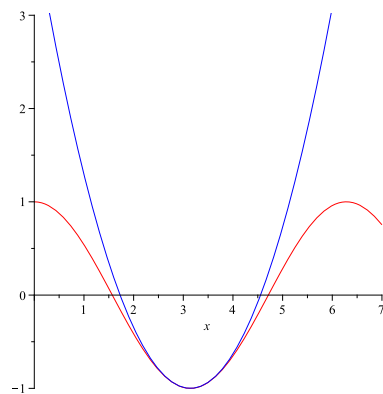
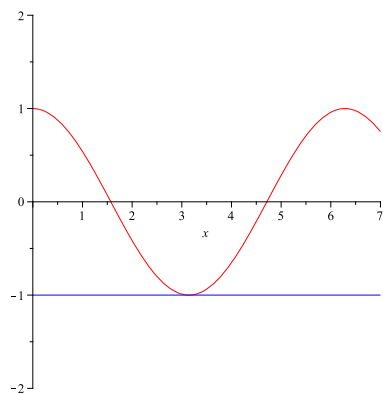
Also ist

$$\left| \cos(x) - \sum_{k=0}^n \frac{(-1)^{k+1}}{(2k)!} (x-\pi)^{2k} \right| < \varepsilon \quad \forall n \geq N$$

$$\Rightarrow \cos(x) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^{k+1}}{(2k)!} (x-\pi)^{2k} \quad (\text{die Reihe konvergiert})$$

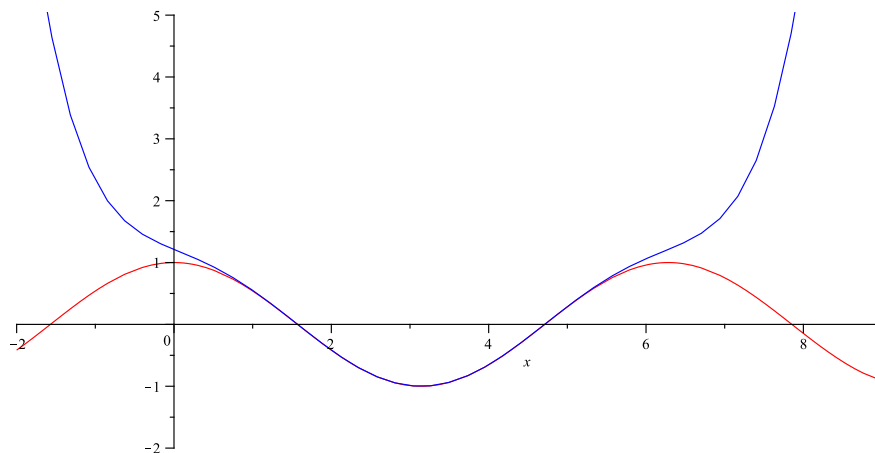
Da $x \in \mathbb{R}$ beliebig war, konvergiert $T[\cos, \pi]$ also auf ganz $\mathbb{R}$ gegen $\cos$. Das heißt, $\cos$ ist ungerade um π .

Darstellung einiger Taylorpolynome aus der Entwicklung von $\cos(x)$ um den Entwicklungspunkt π :

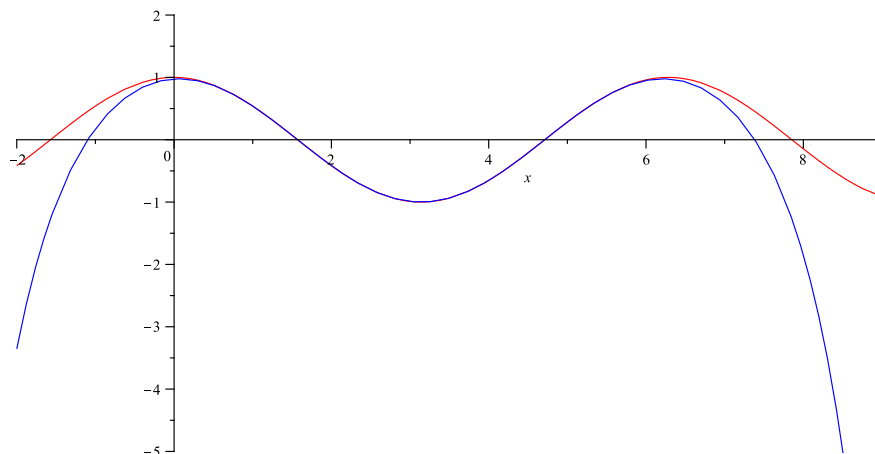


$$T_0[\cos, \pi](x) = T_1[\cos, \pi](x) = -1 \quad T_2[\cos, \pi](x) = T_3[\cos, \pi](x) = -1 + \frac{1}{2}(x - \pi)^2 \quad T_4[\cos, \pi](x) = -1 + \frac{1}{2}(x - \pi)^2 - \frac{1}{24}(x - \pi)^4$$

Taylorpolynom der Ordnung 6: $T_6[\cos, \pi](x) = -1 + \frac{1}{2}(x - \pi)^2 - \frac{1}{24}(x - \pi)^4 + \frac{1}{720}(x - \pi)^6$



Taylorpolynom der Ordnung 8: $T_8[\cos, \pi](x) = -1 + \frac{1}{2}(x - \pi)^2 - \frac{1}{24}(x - \pi)^4 + \frac{1}{720}(x - \pi)^6 - \frac{1}{40320}(x - \pi)^8$



2.2. • Sei f ein Polynom vom Grad $\leq n$.

$\Rightarrow$ Nach Vorlesung ist f beliebig oft differenzierbar, also insbesondere mindestens $(n+1)$ -mal differenzierbar.

Schreibe $f(x) = \sum_{k=0}^n a_k x^k$ für geeignete $a_k \in \mathbb{R}$.

$$\Rightarrow f'(x) = \sum_{k=1}^n k \cdot a_k x^{k-1}$$

$$\Rightarrow f^{(n)}(x) = n! \cdot a_n \quad \Rightarrow \quad f^{(n+1)}(x) = 0 \quad \forall x \in \mathbb{R} \quad \text{ok.}$$

• Sei nun f mindestens $(n+1)$ -mal differenzierbar mit $f^{(n+1)}(x) = 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}$.

Sei $x \in \mathbb{R}$ fixiert. Wir wenden den Satz von Lagrange im Punkt 0 an.

$\Rightarrow \exists \eta \in \mathbb{R}$ (zwischen 0 und x) mit

$$f(x) = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(0)}{k!} x^k + \frac{f^{(n+1)}(\eta)}{(n+1)!} x^{n+1}$$

$$\overset{f^{(n+1)}(\eta)=0}{=} \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(0)}{k!} x^k$$

Also gilt für alle $x \in \mathbb{R}$:

$$f(x) = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(0)}{k!} x^k$$

$\Rightarrow f$ ist ein Polynom vom Grad $\leq n$.

ok.

2.3. • Sei f konvex.

$\Rightarrow$ Nach Vorlesung ist $f''(x) \geq 0 \quad \forall x \in (a,b)$.

Seien nun $x, y \in (a,b)$ fixiert. Wir wenden den Satz von Lagrange im Punkt x an.

$\Rightarrow \exists \eta \in \mathbb{R}$ (zwischen x und y) mit

$$f(y) = \frac{f(x)}{0!} + \frac{f'(x)}{1!}(y-x) + \underbrace{\frac{f''(\eta)}{2!}}_{\geq 0} \underbrace{(y-x)^2}_{\geq 0}$$

$$\geq f(x) + f'(x)(y-x)$$

Da x und y beliebig waren, ist die erforderliche Gleichung für alle $x, y \in (a,b)$ nachgewiesen.

OK.

• Gelte nun $f(y) \geq f(x) + f'(x)(y-x) \quad \forall x, y \in (a,b)$. (*)

Wir fixieren $x, y \in (a,b)$ sowie $\lambda \in (0,1)$. Zu zeigen:

$$f(\lambda x + (1-\lambda)y) \leq \lambda f(x) + (1-\lambda)f(y).$$

Dazu sei $z = \lambda x + (1-\lambda)y \in (a,b)$.

$$(*) \text{ mit } x \text{ und } z \Rightarrow f(x) \geq f(z) + f'(z)(x-z)$$

$$(*) \text{ mit } y \text{ und } z \Rightarrow f(y) \geq f(z) + f'(z)(y-z)$$

Wir multiplizieren die erste Gleichung mit λ und die zweite mit $(1-\lambda)$ und erhalten:

$$\alpha f(x) \geq \alpha f(z) + \alpha f'(z)(x-z)$$

$$(1-\alpha) f(y) \geq (1-\alpha) f(z) + (1-\alpha) f'(z)(y-z)$$

Addition ergibt:

$$\begin{aligned} \alpha f(x) + (1-\alpha) f(y) &\geq \alpha f(z) + (1-\alpha) f(z) + \alpha f'(z)(x-z) \\ &\quad + (1-\alpha) f'(z)(y-z) \end{aligned}$$

$$= f(z) + f'(z) (\alpha x - \alpha z + (1-\alpha)y - (1-\alpha)z)$$

$$= f(z) + f'(z) \underbrace{(\alpha x + (1-\alpha)y - z)}_{= z}$$

$$= f(z).$$

Also:

$$\alpha f(x) + (1-\alpha) f(y) \geq f(z) = f(\alpha x + (1-\alpha)y)$$

Also ist die definierende Gleichung für Konvexität für alle $x, y \in (a, b)$ nachgewiesen.

$\Rightarrow f$ ist Konvex.

ok.



2.4. (i) Wir rechnen nach, dass d_a die Axiome einer Metrik erfüllt:

- $d_a(p, q) = 0 \Leftrightarrow p = q$ gilt nach Definition von d_a .

- Symmetrie: Seien $p, q \in M$.

Falls $d_a(p, q) = 0$ gilt, ist $p = q$. In diesem Fall:

$$d_a(q, p) \stackrel{q=p}{=} 0 \stackrel{p=q}{=} d_a(p, q) \quad \text{ok.}$$

Falls $d_a(p, q) \neq 0$ gilt, ist $p \neq q$. In diesem Fall:

$$d_a(q, p) \stackrel{q \neq p}{=} 1 \stackrel{p \neq q}{=} d_a(p, q) \quad \text{ok.}$$

Also gilt in jedem Fall $d_a(p, q) = d_a(q, p)$.

- Dreiecksungleichung: Seien $p, q, r \in M$.

Falls $p = q$ gilt, ist

$$d_a(p, q) = 0 \leq \underbrace{d_a(p, r)}_{\geq 0} + \underbrace{d_a(r, q)}_{\geq 0} \quad \text{ok.}$$

Falls $p \neq q$ gilt, muss $r \neq p$ oder $r \neq q$ sein.

(sonst: $p = r = q$ $\nleftrightarrow$). Also ist $d_a(p, r) = 1$ oder $d_a(r, q) = 1$, d.h. in jedem Fall

$$d_a(p, r) + d_a(r, q) \geq 1 \stackrel{p \neq q}{=} d_a(p, q) \quad \text{ok.}$$

Also gilt in jedem Fall $d_a(p, q) \leq d_a(p, r) + d_a(r, q)$

$\Rightarrow d_a$ ist eine Metrik auf M .

(ii) Rechnen wieder die Axiome einer Metrik nach:

• Gelte $x = y$.

$\Rightarrow x, y$ sind linear abhängig

$$\Rightarrow d_f(x, y) = \|x - y\|_2 = \|0\|_2 = 0 \quad \text{ok.}$$

Gelte $d_f(x, y) = 0$.

$\nearrow$ x, y sind linear unabhängig

$\xRightarrow{\text{insb.}} x \neq 0$ und $y \neq 0$.

$$\Rightarrow 0 = d_f(x, y) \stackrel{\text{L.u.}}{=} \underbrace{\|x\|_2}_{>0} + \underbrace{\|y\|_2}_{>0} > 0 \quad \text{⚡}$$

Also sind x und y linear abhängig und es folgt:

$$0 = d_f(x, y) = \|x - y\|_2$$

$$\xRightarrow{\|\cdot\|_2 \text{ Norm}} x - y = 0, \text{ d.h. } x = y. \quad \text{ok.}$$

Haben also insgesamt gezeigt:

$$d_f(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y.$$

• Symmetrie: Seien $x, y \in \mathbb{R}^2$.

Falls x, y linear unabhängig sind ist:

$$d_f(x, y) = \|x\|_2 + \|y\|_2 = \|y\|_2 + \|x\|_2 = d_f(y, x).$$

Falls x, y linear abhängig sind ist:

$$d_f(x, y) = \|x - y\|_2 = \|y - x\|_2 = d_f(y, x)$$

In jedem Fall gilt also

$$d_f(x, y) = d_f(y, x).$$

• Dreiecksungleichung: Seien $x, y, z \in \mathbb{R}^2$

Wir müssen verschiedene Fälle unterscheiden:

(1) x, y linear abhängig, x, z linear unabhängig, y, z linear abhängig

$$\begin{aligned} d_f(x, y) &= \|x - y\|_2 = \|x - z + z - y\|_2 \leq \|x - z\|_2 + \|z - y\|_2 \\ &\leq \|x\|_2 + \|z\|_2 + \|z - y\|_2 = d_f(x, z) + d_f(z, y) \quad \text{ok.} \end{aligned}$$

(2) x, y linear abhängig, x, z linear abhängig, y, z linear unabhängig

$$\begin{aligned} d_f(x, y) &= \|x - y\|_2 = \|x - z + z - y\|_2 \leq \|x - z\|_2 + \|z - y\|_2 \\ &\leq \|x - z\|_2 + \|z\|_2 + \|y\|_2 = d_f(x, z) + d_f(z, y) \quad \text{ok.} \end{aligned}$$

(3) x, y linear abhängig, x, z linear unabhängig, y, z linear unabhängig

$$\begin{aligned} d_f(x, y) &= \|x - y\|_2 = \|x - z + z - y\|_2 \leq \|x - z\|_2 + \|z - y\|_2 \\ &\leq \|x\|_2 + \|z\|_2 + \|z\|_2 + \|y\|_2 = d_f(x, z) + d_f(z, y) \quad \text{ok.} \end{aligned}$$

(4) x, y linear abhängig, x, z linear abhängig, y, z linear abhängig

$$\begin{aligned} d_f(x, y) &= \|x - y\|_2 = \|x - z + z - y\|_2 \leq \|x - z\|_2 + \|z - y\|_2 \\ &= d_f(x, z) + d_f(z, y) \quad \text{ok.} \end{aligned}$$

(5) x, y linear unabhängig, x, z linear unabhängig, y, z linear abhängig

$$\begin{aligned} d_f(x, y) &= \|x\|_2 + \|y\|_2 = \|x\|_2 + \|z - z + y\|_2 \leq \|x\|_2 + \|z\|_2 + \|z - y\|_2 \\ &= d_f(x, z) + d_f(z, y) \quad \text{ok.} \end{aligned}$$

(6) x, y linear unabhängig, x, z linear abhängig, y, z linear unabhängig

$$d_f(x, y) = \|x\|_2 + \|y\|_2 = \|x - z + z\|_2 + \|y\|_2 \leq \|x - z\|_2 + \|z\|_2 + \|y\|_2$$

$$= d_f(x, z) + d_f(z, y)$$

ok.

(7) x, y linear unabhängig, x, z linear unabhängig, y, z linear unabhängig

$$d_f(x, y) = \|x\|_2 + \|y\|_2 \leq \|x\|_2 + \|z\|_2 + \|z\|_2 + \|y\|_2$$

$$= d_f(x, z) + d_f(z, y)$$

ok.

(8) x, y linear unabhängig, x, z linear abhängig, y, z linear abhängig

$\Rightarrow x \neq 0$ sowie $y \neq 0$ (sonst: x, y linear abhängig $\nmid$)

$\Rightarrow z \in \text{Span}(x)$ sowie $z \in \text{Span}(y)$

d.h. $z \in \text{Span}(x) \cap \text{Span}(y) = \{0\}$ da x, y lin. unabhängig

$\Rightarrow z = 0$

Also:

$$d_f(x, y) = \|x\|_2 + \|y\|_2 = \underbrace{\|x - z\|_2}_{=0} + \underbrace{\|z - y\|_2}_{=0} \stackrel{\substack{\text{d. l. a.} \\ \text{d. l. a.}}}{=} d_f(x, z) + d_f(z, y) \quad \text{ok.}$$

In jedem Fall gilt also:

$$d_f(x, y) \leq d_f(x, z) + d_f(z, y).$$

$\Rightarrow d_f$ ist Metrik auf dem $\mathbb{R}^2$.

• Wenn zwei Punkte auf derselben Geraden durch $0 \in \mathbb{R}^2$ liegen misst d_f den euklidischen Abstand der Punkte.

In allen anderen Fällen wird von d_f der euklidische Abstand des „Umweges“ über den Punkt $0 \in \mathbb{R}^2$ gemessen.